

1	2	3	4	5	6	7	8	9	10

1. Есть ли ошибки в приведенном фрагменте программы на C++? Если есть, то **объясните**, в чем они заключаются. Ошибочные конструкции вычеркнуть из текста программы. Что будет выдано в стандартный поток вывода при работе программы?

```
class T {
public: virtual void f (int x) { h (); cout << "T::f," << x << endl; }
        void g () { h (); cout << "T::g" << endl; }
        virtual void h () { cout << "T::h" << endl; }
};
class U: virtual public T {
public: void f (int y) { h (y); cout << "U::f," << y << endl; }
        virtual void g () { h (0); cout << "U::g" << endl; }
        void h (int k) { cout << "U::h," << k << endl; }
};
int main( ){ T t; U u; T * p = & u;
            p -> f (1); p -> g (); p -> h (); p -> h (2); }
```

2. Есть ли ошибки в реализации функций  $B::g()$  и  $main()$ ? Если есть, исправьте неверные операторы из этой функции, используя операцию разрешения области видимости "::". Для всех операторов этих функций укажите, из какой области видимости вызываются используемые в них функций  $f()$  и  $g()$ .

```
int x = 0;
int f () { return x = 1; }
class A { int x;
public:A ( int n = 2) { x = n; }
        int f () { return x = 3; }
        int f (int a, int b) { return x = a % b; }
};
class B: public A { int x;
public: int f (int a) { return x = a; }
        int f (int a, int b) { return x = a + b; }
        int g (A * a, B * b);
};
int B::g (A * pa, B * pb)
{
    x = f ();
    x = f (5);
    x = f (6, 6);
    x = A::f (5);
    return -1;
}
int main () { B a; x = a.f ();
            x = a.f (7);
            return a.g (& a, & a);
}
```

3. Привести по одному примеру перегрузки бинарной, унарной префиксной и постфиксной операций (всего 3 примера). Указать особенности перегрузки операций присваивания. Можно ли изменить приоритет операции при её перегрузке?

4. Для класса комплексных чисел `template<class T> class complex { T r; T i; ... };` написать два варианта реализации префиксной операции увеличения "+=", выполняющей увеличение на 1 действительной части комплексного числа методом класса и функцией-другом класса.

5. Данные каких типов могут подвергаться динамическому и статическому приведению? В чём проявляется отличие выполнения динамического приведения типов для указателей и ссылок? Какие свойства указателей и ссылок влияют на это отличие? Приведите примеры фрагментов программы с использованием подобных операций.

6. Написать функцию  $g()$  с тремя параметрами: непустой и неизменяемый контейнер-вектор типа `vector<double>`, непустой контейнер-список типа `list<double>`, целое число – шаг по первому контейнеру. Функция должна сравнивать элементы списка, выбираемыми от его начала с шагом, равным 1, с элементами вектора, выбираемыми от начала с шагом, равным третьему параметру. Если обнаруживается несовпадение очередной выбранной пары, то в список в текущем месте вставляется отсутствующий элемент. Изменённый список распечатывается в обратном порядке. Функция возвращает количество элементов, вставленных в список.

7. Для объектов из задания 2 определить, тела каких конструкторов и деструкторов (возможно пустые, если они не определены явно) и в каком порядке будут исполнены при работе следующего фрагмента программы:

```
int main () { A a; class C { B b; A a; public: C (): b(), a (b) {} }; C c; }
```

8. Описать прототипы двух перегруженных функций  $f()$  из некоторой области видимости, для которых будут верны следующие обращения к ним:

```
f (10000000000000); f (1); f (); f (0, 0); f ("t"); f (1, "u");
```

9. Есть ли синтаксические ошибки в тексте приведенной программы? Если можно исправить описание класса, не вводя дополнительных членов, чтобы программа стала верной, то как?

```
class A { static int i;
        void f () const { if (i < 0) g (i);
                        cout << "f ()" << endl; }
        void g (int & n) { i = n; f (); cout << "g ()" << endl; }
};
int A::i = 1;
int main () { const A a; a.g (2); }
```

10. Что будет выдано в стандартный канал вывода при работе следующей программы?

```
struct X; void f(X & x, int n);
int const P = 1; int const Q = 1; int const R = 1;
struct X { X() { try { f(*this, -1); cout << 1 << endl; }
                catch (X) { cout << 2 << endl; }
                catch (int) { cout << 3 << endl; }
            }
        X (X &) { cout << 4 << endl; }
        ~X () { cout << 5 << endl; }
};
struct Y: X { Y () { f(*this, 1);
                    cout << 6 << endl; }
        Y (Y &) { cout << 7 << endl; }
        ~Y () { cout << 8 << endl; }
};
void f(X & x, int n) { try { if (n < 0) throw x;
                            if (n > 0) throw 1;
                            cout << 9 << endl;
                        }
                    catch (int) { cout << 10 << endl; }
                    catch (X& a) { cout << 11 << endl;
                                    f(a, 0);
                                    cout << 12 << endl;
                                    throw;
                                }
};
int main() { try { Y a; }
            catch (...) { cout << 13 << endl;
                            return 0;
                        }
            cout << 14 << endl;
            return 0;
};
```