



окружности  $|z| = r - \rho$ . Согласно пункту 2.3 имеет место соотношение  $|z| = \rho$ . Поэтому будем считать, что обход окружности бесско-  
нечного большого радиуса ( $R \rightarrow \infty$ ) со сдвигом бесско-  
нечной окружности  $|z| = r$  вправо в рассмотренном порядке при  
обходе точки  $z_0$  в точке  $z_0 + i\rho$  (рис. 1.2). Вектор  $z - z_0$  параллелен вектору  $z - z_0 + i\rho$ . Таким образом, второй член равенства  $z - z_0^+$  параллелен вектору  $z - z_0$ , а вектор  $z - z_0^+$  параллелен вектору  $z - z_0$ . Поэтому контур тонким изломом  $w = 0$  и  $w = \infty$ . Такой объект называется контуром тонким изломом.

Аналогичным образом легко показать, что функция  $w = \pi(z)$  ( $n > 0$ ) насле-  
дует свойства, так как при неуперегом движении внутри бланши  
мы не можем пересекать разрыв (граничную область).

**4. Дифференцирование функции комплексной переменной**

1. Определение. Условие Коши–Римана. Поиск гармонии функций комплексной переменной строится в полной аналогии с теорией функций действительной переменной. Однако понятие диф-  
ференцируемости для функций комплексной переменной в полной аналогии с соответствующим понятием теории функций действительной переменной, приводят к существенным различиям.

Доказательство. Пусть в области  $\mathfrak{D}$  определена аналитическая функция. Пусть в области  $\mathfrak{D}$  комплексной плоскости в заданной функции  $f(z)$ . Если для точки  $z_0 \in \mathfrak{D}$  существует предел  $\Delta \rightarrow 0$  предела (предельное значение) разности откло-  
ния

$$\lim_{\Delta \rightarrow 0} \frac{f(z_0 + \Delta) - f(z_0)}{\Delta},$$

значений  $a$  на плоскости  $w$  определена аналитическая функция  $\xi = \varphi(w)$ , то функция  $f(z) = \varphi(\xi)$  является аналитической функцией.

4. Если  $w = f(z)$  является аналитической функцией в области  $\mathfrak{D}$ , причем  $|f'(z)| \neq 0$  в окрестности некоторой точки  $z_0 \in \mathfrak{D}$ , то в окрестности точки  $z_0$  функция  $w = f(z)$  имеет производную  $f'(z_0)$ , определяемую равенством

$$f'(z_0) = \lim_{\Delta \rightarrow 0} \frac{f(z_0 + \Delta) - f(z_0)}{\Delta}.$$

Доказательство. По условию теоремы существует предел  $\Delta \rightarrow 0$  сопряженный с пределом стремления  $\Delta \rightarrow 0$  на плоскость  $w$ , разрешающий на положительной части действительной оси. Тем самым эти секторы представляют собой области однозначности данной функции. Обратная функция  $z = \sqrt[3]{w}$  является многозначной, и точки  $w = 0$  и  $w = \infty$  представляют собой точки разветвления.

\* Составление (1.17) обычно и называется соотношением Коши–Римана.

5.4) ДИФФЕРЕНЦИРОВАНИЕ ФУНКЦИИ КОМПЛЕКСНОЙ ПЕРЕМЕННОЙ

5. Геометрическая интерпретация комплексных чисел. При

изучении способов комплексных чисел можно удобнее пользоваться геометрической интерпретацией. Поскольку комплексное число определяется как пара действительных чисел, то геометрическая интерпретация комплексного числа  $z = a + bi$  точкой плоскости  $(x, y)$ , в которой осями координат являются действительная ось  $x$  и мнимая ось  $y$ . Число  $z = 0$  становится в это же время началом координат.

Теорема 1.1. Пусть в точке  $z_0 = x_0 + iy_0$  в точке  $(x_0, y_0)$  существует производные функции  $\varphi$  и  $\psi$ , и  $\varphi(z)$ ,  $\psi(z)$  на переменной  $z$ , причем имеют место соотношения

$$\frac{\partial \varphi}{\partial x}(z_0) = u_0, \quad \frac{\partial \varphi}{\partial y}(z_0) = v_0, \quad \frac{\partial \psi}{\partial x}(z_0) = u_0, \quad \frac{\partial \psi}{\partial y}(z_0) = v_0.$$

Доказательство. По условию теоремы существует предел

$\Delta \rightarrow 0$  сопряженный с пределом стремления  $\Delta \rightarrow 0$  к нулю. Положим

$\Delta = i\Delta y$ ; находим

$$f(z_0 + \Delta) = \lim_{\Delta \rightarrow 0} (u_0 + i(v_0 + \Delta)) = u_0 + i(v_0 + \Delta) = u_0 + iu_0 + iv_0 = -iu_0 + iv_0 = (v_0, u_0).$$

Сравнивая две последние формулы, убеждаемся в справедливости соотношения (1.17).

\* Теорема 1.1. Если в точке  $(x_0, y_0)$  функции  $\varphi(x, y)$  и  $\psi(x, y)$  дифференцируемы, а их частные производные гладки и неподвижны (1.17), то функция  $f(z) = u(x, y) + iv(x, y)$  является

\* Составление (1.17) обычно и называется соотношением Коши–Римана.

34 ФУНКЦИИ КОМПЛЕКСНОЙ ПЕРЕМЕННОЙ ГЛ. 1

значений  $a$  на плоскости  $w$  определена аналитическая функция  $\xi = \varphi(w)$ , то функция  $f(z) = \varphi(\xi)$  является аналитической функцией.

4. Если  $w = f(z)$  является аналитической функцией в области  $\mathfrak{D}$ , причем  $|f'(z)| \neq 0$  в окрестности некоторой точки  $z_0 \in \mathfrak{D}$ , то в окрестности точки  $z_0$  функция  $w = f(z)$  имеет производную  $f'(z_0)$ , определяемую равенством  $z = z_0$ .

Доказательство. Для существования обратной функции необходимо, чтобы в точках  $z_0$  и  $w_0 = f(z_0)$  и  $v = f'(z_0)$  можно было разрешить относительно  $x$ ,  $y$  в окрестности точки  $z_0$ . Для этого достаточно\*, чтобы в окрестности точки  $z_0$  выполнялось условие

$$\left| \frac{\partial w}{\partial x} \right| \neq 0, \quad \left| \frac{\partial w}{\partial y} \right| \neq 0.$$

В силу соотношения (1.17) это условие можно переписать в виде  $v_0 \neq 0$ . Но условие  $|f'(z)| \neq 0$  по следующему имеет место. Тем самым существование обратной функции  $w = f(z)$  доказано. Составив относительное  $\Delta$ , можно доказать, что существование

$$\Delta = i\Delta y.$$

и непрерывность производной  $w'$  для условия  $|f'(z)| \neq 0$ .

5. Пусть в области  $\mathfrak{D}$  плоскости  $x$ ,  $y$  задана функция  $\varphi(x, y)$ , имеющая непрерывные частные производные, а также неподвижные производные. Действительно, в силу условия Коши–Римана по заданной функции  $\varphi(x, y)$  однозначно определяется полная дифференциальная новая функция  $\varphi(x, y)$ ,

$$d\varphi = u dx + v dy = -u dx + u dy,$$

что в данном случае означает равенство  $v = -u$ .

6. Пусть функция  $f(z)$  является аналитической в области  $\mathfrak{D}$ . Рассмотрим в соответствующей области плоскости  $x$ ,  $y$  семейство кривых  $\varphi(x, y) = C$ , где  $C$  – константа. Пусть в окрестности некоторой точки  $z_0$  выполнено условие (1.17), то можно координаты  $\xi$  той точки, в которой кривая  $C$  касается кривой  $\Gamma$  в заданной области, определяются равенством

$$d\xi = f(z) dz.$$

\* Об условиях существования новых функций см. вып. 1, стр. 538.

\*\* Составление функции из действительных переменных по ее полному дифференциальному выражению см. вып. 1, стр. 174.

5.4) ДИФФЕРЕНЦИРОВАНИЕ ФУНКЦИИ КОМПЛЕКСНОЙ ПЕРЕМЕННОЙ

3. Геометрический смысл производной функции комплексной переменной. Пусть  $f(z) = u(x, y) + iv(x, y)$  является производной функции в некотором секторе, в котором точка  $z_0 \in \mathfrak{D}$  и проходит через

точку  $z_0$  кривая  $\varphi$ , целиком лежащая в  $\mathfrak{D}$ . Функция  $f(z)$  производной в окрестности точки  $z_0$  определяет вектор  $\varphi$ , вектор  $\varphi$  в точке  $z_0$  называется производной вектором в точке  $z_0$  в направлении  $\varphi$ .

Предположим, что вектор  $\varphi$  в точке  $z_0$  вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$  в точке  $z_0$  вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$ .

Здесь же  $\varphi$  – произвольный угол, вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$  в точке  $z_0$  вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$ .

При этом  $\varphi$  – произвольный угол, вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$  в точке  $z_0$  вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$ .

При этом  $\varphi$  – произвольный угол, вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$  в точке  $z_0$  вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$ .

При этом  $\varphi$  – произвольный угол, вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$  в точке  $z_0$  вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$ .

При этом  $\varphi$  – произвольный угол, вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$  в точке  $z_0$  вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$ .

При этом  $\varphi$  – произвольный угол, вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$  в точке  $z_0$  вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$ .

При этом  $\varphi$  – произвольный угол, вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$  в точке  $z_0$  вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$ .

При этом  $\varphi$  – произвольный угол, вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$  в точке  $z_0$  вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$ .

При этом  $\varphi$  – произвольный угол, вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$  в точке  $z_0$  вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$ .

При этом  $\varphi$  – произвольный угол, вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$  в точке  $z_0$  вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$ .

При этом  $\varphi$  – произвольный угол, вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$  в точке  $z_0$  вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$ .

При этом  $\varphi$  – произвольный угол, вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$  в точке  $z_0$  вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$ .

При этом  $\varphi$  – произвольный угол, вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$  в точке  $z_0$  вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$ .

При этом  $\varphi$  – произвольный угол, вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$  в точке  $z_0$  вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$ .

При этом  $\varphi$  – произвольный угол, вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$  в точке  $z_0$  вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$ .

При этом  $\varphi$  – произвольный угол, вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$  в точке  $z_0$  вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$ .

При этом  $\varphi$  – произвольный угол, вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$  в точке  $z_0$  вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$ .

При этом  $\varphi$  – произвольный угол, вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$  в точке  $z_0$  вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$ .

При этом  $\varphi$  – произвольный угол, вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$  в точке  $z_0$  вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$ .

При этом  $\varphi$  – произвольный угол, вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$  в точке  $z_0$  вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$ .

При этом  $\varphi$  – произвольный угол, вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$  в точке  $z_0$  вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$ .

При этом  $\varphi$  – произвольный угол, вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$  в точке  $z_0$  вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$ .

При этом  $\varphi$  – произвольный угол, вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$  в точке  $z_0$  вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$ .

При этом  $\varphi$  – произвольный угол, вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$  в точке  $z_0$  вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$ .

При этом  $\varphi$  – произвольный угол, вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$  в точке  $z_0$  вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$ .

При этом  $\varphi$  – произвольный угол, вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$  в точке  $z_0$  вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$ .

При этом  $\varphi$  – произвольный угол, вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$  в точке  $z_0$  вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$ .

При этом  $\varphi$  – произвольный угол, вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$  в точке  $z_0$  вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$ .

При этом  $\varphi$  – произвольный угол, вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$  в точке  $z_0$  вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$ .

При этом  $\varphi$  – произвольный угол, вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$  в точке  $z_0$  вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$ .

При этом  $\varphi$  – произвольный угол, вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$  в точке  $z_0$  вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$ .

При этом  $\varphi$  – произвольный угол, вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$  в точке  $z_0$  вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$ .

При этом  $\varphi$  – произвольный угол, вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$  в точке  $z_0$  вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$ .

При этом  $\varphi$  – произвольный угол, вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$  в точке  $z_0$  вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$ .

При этом  $\varphi$  – произвольный угол, вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$  в точке  $z_0$  вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$ .

При этом  $\varphi$  – произвольный угол, вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$  в точке  $z_0$  вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$ .

При этом  $\varphi$  – произвольный угол, вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$  в точке  $z_0$  вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$ .

При этом  $\varphi$  – произвольный угол, вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$  в точке  $z_0$  вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$ .

При этом  $\varphi$  – произвольный угол, вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$  в точке  $z_0$  вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$ .

При этом  $\varphi$  – произвольный угол, вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$  в точке  $z_0$  вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$ .

При этом  $\varphi$  – произвольный угол, вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$  в точке  $z_0$  вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$ .

При этом  $\varphi$  – произвольный угол, вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$  в точке  $z_0$  вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$ .

При этом  $\varphi$  – произвольный угол, вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$  в точке  $z_0$  вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$ .

При этом  $\varphi$  – произвольный угол, вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$  в точке  $z_0$  вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$ .

При этом  $\varphi$  – произвольный угол, вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$  в точке  $z_0$  вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$ .

При этом  $\varphi$  – произвольный угол, вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$  в точке  $z_0$  вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$ .

При этом  $\varphi$  – произвольный угол, вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$  в точке  $z_0$  вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$ .

При этом  $\varphi$  – произвольный угол, вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$  в точке  $z_0$  вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$ .

При этом  $\varphi$  – произвольный угол, вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$  в точке  $z_0$  вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$ .

При этом  $\varphi$  – произвольный угол, вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$  в точке  $z_0$  вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$ .

При этом  $\varphi$  – произвольный угол, вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$  в точке  $z_0$  вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$ .

При этом  $\varphi$  – произвольный угол, вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$  в точке  $z_0$  вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$ .

При этом  $\varphi$  – произвольный угол, вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$  в точке  $z_0$  вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$ .

При этом  $\varphi$  – произвольный угол, вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$  в точке  $z_0$  вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$ .

При этом  $\varphi$  – произвольный угол, вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$  в точке  $z_0$  вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$ .

При этом  $\varphi$  – произвольный угол, вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$  в точке  $z_0$  вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$ .

При этом  $\varphi$  – произвольный угол, вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$  в точке  $z_0$  вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$ .

При этом  $\varphi$  – произвольный угол, вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$  в точке  $z_0$  вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$ .

При этом  $\varphi$  – произвольный угол, вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$  в точке  $z_0$  вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$ .

При этом  $\varphi$  – произвольный угол, вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$  в точке  $z_0$  вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$ .

При этом  $\varphi$  – произвольный угол, вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$  в точке  $z_0$  вектором  $\varphi$  в направлении  $\varphi$ .











**Доказательство.** Напомним, что если функция  $f(z)$  является аналитической в замкнутой области  $\mathfrak{D}$ , то все точки границы  $\Gamma$  этой области суть производные функции  $f'(z)$ . Выделим каждую из изображенных на рисунке точек  $z_k$  и предположим, что  $z_k$  не содержиться внутри других особых точек кроме точек  $z_1$ .

В замкнутой многоугольной области ограниченной контуром  $\Gamma$  и всеми контурами  $\Gamma_k$  (рис. 5.1) функция  $f(z)$  является всюду аналитической.

Поэтому на второй теореме Коши получим

$$\int_{\Gamma} f(z) dz + \sum_{k=1}^N \int_{\Gamma_k} f(z) dz = 0. \quad (5.16)$$

Перенесем второе слагаемое в (5.16) направо, мы в силу формулы (5.4) и получим утверждение теоремы.

$$\int_{\Gamma} f(z) dz = - \sum_{k=1}^N \operatorname{Выч}[f(z), z_k]. \quad (5.17)$$

Большое практическое значение этой формулы заключается в том, что во многих случаях оказывается гораздо проще вычислить вычеты функции  $f(z)$  в особых точках, нежели вычислять вычеты производных функции  $f'(z)$  в тех же точках. Поэтому для вычисления вычетов мы рассмотрим ряд важных приложений полученной формулы, а сейчас вспомним одно понятие, которое называется *вычетом* в окрестности особой точки  $z_0$ :

Вычетом аналитической функции  $f(z)$  в точке  $z = z_0$  называется комплексное число, равное значение интеграла

$$\frac{1}{2\pi i} \int_{\Gamma} f(z) dz = - \sum_{k=1}^m \operatorname{Выч}[f(z), z_k]. \quad (5.18)$$

где контур  $\Gamma$  – произвольный замкнутый контур, вне которого функция  $f(z)$  является аналитической и не имеет особых точек, отличных от  $z_0$ . Очевидно, в силу определения коэффициентов ряда Лорана контур не имеет места формулы

$$\operatorname{Выч}[f(z), z_0] = - \frac{1}{2\pi i} \int_{\Gamma} f(z) dz = -c_n. \quad (5.17)$$

Вспомним, что в силу теоремы Коши получим

$$\int_{\Gamma} f(z) dz = -2\pi i \sum_{k=1}^m \operatorname{Выч}[f(z), z_k]. \quad (5.19)$$

Формула (5.19) позволяет легко получать обобщение формулы Коши (см. гл. 1, § 6, формулы (1.59), (1.60)) на случай неизолированных областей. Рассмотрим функцию  $f(z)$ , аналитическую вне замкнутой области  $\Gamma$ , являющейся границей ограниченной области  $\mathfrak{D}$ . Пусть все точки  $z_k$  – правильные точки  $f(z)$ , кроме  $z_0 = \infty$  – со звездами около точек. Обозначим  $\lim_{z \rightarrow z_0} f(z) = c_\infty$  и

$$\int_{\Gamma} f(z) dz = -2\pi i \sum_{k=1}^m \operatorname{Выч}[f(z), z_k] - 2\pi i \operatorname{Выч}[f(z), \infty]. \quad (5.20)$$

Тогда контур  $C$  – произвольный замкнутый контур, вне которого функция  $f(z)$  является аналитической и не имеет особых точек, отличных от  $z_0$  и  $\infty$ .

При этом получим

$$\int_C f(z) dz = -2\pi i \sum_{k=1}^m \operatorname{Выч}[f(z), z_k] - 2\pi i c_\infty. \quad (5.21)$$

Формула (5.21) является обобщением формулы Коши (см. гл. 1, § 6, формулы (1.59), (1.60)) на случай неизолированных областей.

Рисунок 5.1 иллюстрирует применение формулы Коши в окрестности бесконечности.

Замечание 1. Если условия леммы выполнены в неком-либо

число  $z_0$ , то  $|z| > R_0$ , то  $|z| > R_0$

$$|f(z)| < \frac{M}{|z|^n}, \quad |z| > R_0. \quad (5.22)$$

Тогда

$$\int_{R_0}^{\infty} \int_{C_R} f(z) dz = 0, \quad (5.30)$$

где контур интегрирования  $C_R$  представляет собой полукружность  $|z| = R_0$ ,  $\operatorname{Im} z > 0$  в верхней полуплоскости (см. рис. 5.2).

Действительно, в силу (5.14) и условий леммы при  $R > R_0$

$$\left| \int_{C_R} f(z) dz \right| \leq \frac{M}{R^n} \int_{C_R} |dz| = \frac{M}{R^n} \cdot 2\pi R = \frac{2\pi M}{R^{n-1}} \rightarrow 0, \quad R \rightarrow \infty.$$

что и доказывает лемму.

Замечание 1. Если условия леммы выполнены в неком-либо

число  $z_0$ , то  $|z| < R_0$ , то  $|z| < R_0$

$$\int_{C_R} f(z) dz = -2\pi i \operatorname{Выч}[f(z), z_0]. \quad (5.31)$$

Замечание 2. Условия леммы очевидны, будто выполняются, если функция  $f(z)$  является аналитической в окрестности бесконечности.

\* Определение несобственных интегралов см. выше, § 2, стр. 358.

**2. Интегралы вида  $\int_{\Gamma} f(z) dz$ .** В этом пункте мы рассмотрим применение теории  $\int_{\Gamma} f(z) dz$  к вычислению несобственных интегралов первого рода  $\int_a^b f(x) dx$ . Мы будем рассматривать тот случай, когда функция  $f(z)$  задана на всей действительной оси, так что вспомним, что для вычисления несобственных интегралов первого рода  $\int_a^b f(x) dx$  необходимо выполнение условия  $\lim_{x \rightarrow \pm\infty} f(x) = 0$ .

Для вычисления интеграла рассмотрим наше предположение о том, что вспомогательные положительные числа  $R_0$  и  $M$ , и б, что для

всех точек верхней полуплоскости удовлетворяющих условиям  $|z| > R_0$  имеет место оценка

$$|f(z)| < \frac{M}{|z|^n}, \quad |z| > R_0. \quad (5.22)$$

Тогда

$$\int_{R_0}^{\infty} \int_{C_R} f(z) dz = 0, \quad (5.30)$$

где контур интегрирования  $C_R$  представляет собой полуокружность  $|z| = R_0$ ,  $\operatorname{Im} z > 0$  в верхней полуплоскости (см. рис. 5.2).

Действительно, в силу (5.14) и условий леммы при  $R > R_0$

$$\left| \int_{C_R} f(z) dz \right| \leq \frac{M}{R^n} \int_{C_R} |dz| = \frac{M}{R^n} \cdot 2\pi R = \frac{2\pi M}{R^{n-1}} \rightarrow 0, \quad R \rightarrow \infty.$$

что и доказывает лемму.

Замечание 1. Если условия леммы выполнены в неком-либо

число  $z_0$ , то  $|z| < R_0$ , то  $|z| < R_0$

$$\int_{C_R} f(z) dz = -2\pi i \operatorname{Выч}[f(z), z_0]. \quad (5.31)$$

Замечание 2. Условия леммы очевидны, будто выполняются, если функция  $f(z)$  является аналитической в окрестности бесконечности.

\* Определение несобственных интегралов см. выше, § 2, стр. 358.

**Замечание 1.** Лемма Жордана остается справедливой и при следующих условиях на функцию  $f(z)$ . Пусть функция  $f(z)$  в верхней полуплоскости  $\operatorname{Im} z > 0$  имеет производную  $f'(z)$ , причем для каждого  $z \in \mathbb{C}$  и для каждого  $R > 0$  существует некоторое  $M$ , такое что для всех  $z_1, z_2 \in \mathbb{C}$  и для каждого  $R > 0$  имеем

$$|f(z_2) - f(z_1)| \leq M |z_2 - z_1|, \quad |z_1, z_2| < R. \quad (5.23)$$

Также для функции  $f(z)$  в верхней полуплоскости

$$\int_{R_0}^{\infty} \int_{C_R} f(z) dz = 0, \quad (5.30)$$

где контур интегрирования  $C_R$  представляет собой полуокружность  $|z| = R_0$ ,  $\operatorname{Im} z > 0$  в верхней полуплоскости (см. рис. 5.2).

Действительно, в силу (5.14) и условий леммы при  $R > R_0$

$$\left| \int_{C_R} f(z) dz \right| \leq \frac{M}{R^n} \int_{C_R} |dz| = \frac{M}{R^n} \cdot 2\pi R = \frac{2\pi M}{R^{n-1}} \rightarrow 0, \quad R \rightarrow \infty.$$

что и доказывает лемму.

Замечание 1. Если условия леммы выполнены в неком-либо

число  $z_0$ , то  $|z| < R_0$ , то  $|z| < R_0$

$$\int_{C_R} f(z) dz = -2\pi i \operatorname{Выч}[f(z), z_0]. \quad (5.31)$$

Замечание 2. Условия леммы очевидны, будто выполняются, если функция  $f(z)$  является аналитической в окрестности бесконечности.

\* Определение несобственных интегралов см. выше, § 2, стр. 358.

**Случай многоугольных функций.** Во всех предыдущих рассмотренных на фактическом основании на формулу Коши, спасавшую для определения аналитической функции. Следует отметить, что для вычисления производной  $f'(z)$  в верхней полуплоскости достаточно вычислить производную  $f'(z)$  в верхней полуплоскости, а для вычисления производной в доказательстве леммы Жордана для интеграла  $\int_a^b f(x) dx$  достаточно вычислить производную  $f'(z)$  в верхней полуплоскости.

Теорема 5.4. Пусть функция  $f(z)$  задана на всей действительной оси, причем для каждого  $R > 0$  и для каждого  $n \geq 1$  имеем

$$|f(z)| < \frac{M}{|z|^n}, \quad |z| > R. \quad (5.22)$$

Тогда для функции  $f(z)$  в верхней полуплоскости

$$\int_{R_0}^{\infty} \int_{C_R} f(z) dz = 0, \quad (5.30)$$

где контур интегрирования  $C_R$  представляет собой полуокружность  $|z| = R_0$ ,  $\operatorname{Im} z > 0$  в верхней полуплоскости (см. рис. 5.2).

Действительно, в силу (5.14) и условий леммы при  $R > R_0$

$$\left| \int_{C_R} f(z) dz \right| \leq \frac{M}{R^n} \int_{C_R} |dz| = \frac{M}{R^n} \cdot 2\pi R = \frac{2\pi M}{R^{n-1}} \rightarrow 0, \quad R \rightarrow \infty.$$

что и доказывает лемму.

Замечание 1. Если условия леммы выполнены в неком-либо

число  $z_0$ , то  $|z| < R_0$ , то  $|z| < R_0$

$$\int_{C_R} f(z) dz = -2\pi i \operatorname{Выч}[f(z), z_0]. \quad (5.31)$$

Замечание 2. Условия леммы очевидны, будто выполняются, если функция  $f(z)$  является аналитической в окрестности бесконечности.

\* Определение несобственных интегралов см. выше, § 2, стр. 358.

**§ 5. ВЫЧЕСЛЕННИЕ ОПРЕДЕЛЕННЫХ ИНТЕГРАЛОВ**

Отсюда в частности, следует, что если точка  $z = \infty$  является узелковой особой точкой функции  $f(z)$ , то  $\operatorname{Выч}[f(z), \infty]$  может оказаться отличной от нуля, в то время как  $\int_{-\infty}^{\infty} f(z) dz$  – поле.

Формулы (5.15) и (5.17) позволяют доказать следующую теорему.

**Теорема 5.2.** Пусть функция  $f(z)$  является аналитической в полуплоскости  $\operatorname{Im} z > 0$ .

если же область  $\mathfrak{D}$  такова, что

$$\int_{-\infty}^{\infty} f(x) dx = \lim_{R \rightarrow \infty} \int_{-R}^R f(x) dx, \quad \text{то}$$

то для некоторого конечного числа изолированных особых точек  $z_k$  ( $k = 1, 2, \dots, n$ ), не лежащих на полуплоскости  $\operatorname{Im} z > 0$  имеем

$$\int_{-\infty}^{\infty} f(x) dx = \lim_{R \rightarrow \infty} \int_{-R}^R f(x) dx + \sum_{k=1}^n \operatorname{Выч}[f(z), z_k]. \quad (5.18)$$

Замечание 1. Если функция  $f(z)$  является неоднозначной аналитической функцией, то для вычисления интеграла  $\int_{-\infty}^{\infty} f(x) dx$  необходимо предварительно выбрать контур интегрирования.

Замечание 2. Для вычисления интеграла  $\int_{-\infty}^{\infty} f(x) dx$  в силу теоремы Коши получим

$$\int_{-\infty}^{\infty} f(x) dx = - \sum_{k=1}^n \operatorname{Выч}[f(z), z_k]. \quad (5.19)$$

Замечание 3. Если функция  $f(z)$  является однозначной аналитической функцией, то для вычисления интеграла  $\int_{-\infty}^{\infty} f(x) dx$  в силу теоремы Коши получим

$$\int_{-\infty}^{\infty} f(x) dx = \lim_{R \rightarrow \infty} \int_{-R}^R f(x) dx. \quad (5.20)$$

Замечание 4. Для вычисления интеграла  $\int_{-\infty}^{\infty} f(x) dx$  в силу теоремы Коши получим

$$\int_{-\infty}^{\infty} f(x) dx = - \sum_{k=1}^n \operatorname{Выч}[f(z), z_k]. \quad (5.21)$$

Замечание 5. Для вычисления интеграла  $\int_{-\infty}^{\infty} f(x) dx$  в силу теоремы Коши получим

$$\int_{-\infty}^{\infty} f(x) dx = \lim_{R \rightarrow \infty} \int_{-R}^R f(x) dx. \quad (5.22)$$

Замечание 6. Для вычисления интеграла  $\int_{-\infty}^{\infty} f(x) dx$  в силу теоремы Коши получим

$$\int_{-\infty}^{\infty} f(x) dx = - \sum_{k=1}^n \operatorname{Выч}[f(z), z_k]. \quad (5.23)$$

Замечание 7. Для вычисления интеграла  $\int_{-\infty}^{\infty} f(x) dx$  в силу теоремы Коши получим

$$\int_{-\infty}^{\infty} f(x) dx = \lim_{R \rightarrow \infty} \int_{-R}^R f(x) dx. \quad (5.24)$$

Замечание 8. Для вычисления интеграла  $\int_{-\infty}^{\infty} f(x) dx$  в силу теоремы Коши получим

$$\int_{-\infty}^{\infty} f(x) dx = - \sum_{k=1}^n \operatorname{Выч}[f(z), z_k]. \quad (5.25)$$

Замечание 9. Для вычисления интеграла  $\int_{-\infty}^{\infty} f(x) dx$  в силу теоремы Коши получим

$$\int_{-\infty}^{\infty} f(x) dx = \lim_{R \rightarrow \infty} \int_{-R}^R f(x) dx. \quad (5.26)$$

Замечание 10. Для вычисления интеграла  $\int_{-\infty}^{\infty} f(x) dx$  в силу теоремы Коши получим

$$\int_{-\infty}^{\infty} f(x) dx = - \sum_{k=1}^n \operatorname{Выч}[f(z), z_k]. \quad (5.27)$$

Замечание 11. Для вычисления интеграла  $\int_{-\infty}^{\infty} f(x) dx$  в силу теоремы Коши получим

$$\int_{-\infty}^{\infty} f(x) dx = \lim_{R \rightarrow \infty} \int_{-R}^R f(x) dx. \quad (5.28)$$

Замечание 12. Для вычисления интеграла  $\int_{-\infty}^{\infty} f(x) dx$  в силу теоремы Коши получим

$$\int_{-\infty}^{\infty} f(x) dx = - \sum_{k=1}^n \operatorname{Выч}[f(z), z_k]. \quad (5.29)$$

Замечание 13. Для вычисления интеграла  $\int_{-\infty}^{\infty} f(x) dx$  в силу теоремы Коши получим

$$\int_{-\infty}^{\infty} f(x) dx = \lim_{R \rightarrow \infty} \int_{-R}^R f(x) dx. \quad (5.30)$$

Замечание 14. Для вычисления интеграла  $\int_{-\infty}^{\infty} f(x) dx$  в силу теоремы Коши получим

$$\int_{-\infty}^{\infty} f(x) dx = - \sum_{k=1}^n \operatorname{Выч}[f(z), z_k]. \quad (5.31)$$

Замечание 15. Для вычисления интеграла  $\int_{-\infty}^{\infty} f(x) dx$  в силу теоремы Коши получим

$$\int_{-\infty}^{\infty} f(x) dx = \lim_{R \rightarrow \infty} \int_{-R}^R f(x) dx. \quad (5.32)$$

Замечание 16. Для вычисления интеграла  $\int_{-\infty}^{\infty} f(x) dx$  в силу теоремы Коши получим

$$\int_{-\infty}^{\infty} f(x) dx = - \sum_{k=1}^n \operatorname{Выч}[f(z), z_k]. \quad (5.33)$$

Замечание 17. Для вычисления интеграла  $\int_{-\infty}^{\infty} f(x) dx$  в силу теоремы Коши получим

$$\int_{-\infty}^{\infty} f(x) dx = \lim_{R \rightarrow \infty} \int_{-R}^R f(x) dx. \quad (5.34)$$

Замечание 18. Для вычисления интеграла  $\int_{-\infty}^{\infty} f(x) dx$  в силу теоремы Коши получим

$$\int_{-\infty}^{\infty} f(x) dx = - \sum_{k=1}^n \operatorname{Выч}[f(z), z_k]. \quad (5.35)$$

Замечание 19. Для вычисления интеграла  $\int_{-\infty}^{\infty} f(x) dx$  в силу теоремы Коши получим

$$\int_{-\infty}^{\infty} f(x) dx = \lim_{R \rightarrow \infty} \int_{-R}^R f(x) dx. \quad (5.36)$$

Замечание 20. Для вычисления интеграла  $\int_{-\infty}^{\infty} f(x) dx$  в силу теоремы Коши получим

$$\int_{-\infty}^{\infty} f(x) dx = - \sum_{k=1}^n \operatorname{Выч}[f(z), z_k]. \quad (5.37)$$

Замечание 21. Для вычисления интеграла  $\int_{-\infty}^{\infty} f(x) dx$  в силу теоремы Коши получим

$$\int_{-\infty}^{\infty} f(x) dx = \lim_{R \rightarrow \infty} \int_{-R}^R f(x) dx. \quad (5.38)$$

Замечание 22. Для вычисления интеграла  $\int_{-\infty}^{\infty} f(x) dx$  в силу теоремы Коши получим

$$\int_{-\infty}^{\infty} f(x) dx = - \sum_{k=1}^n \operatorname{Выч}[f(z), z_k]. \quad (5.39)$$









Основано, при этом вектор  $E$  имеет лишь две составляющие от нуля компоненты, которые также являются функциями лишь координат  $x, y$ :  $E_x = -U_x(x, y) + U_y(x, y)$ . (7.79)

В силу первого из уравнений (7.78) вектор  $E$  является потенциальным:  $E_x = -\operatorname{grad} U(x, y), E_y = -\frac{\partial U}{\partial y}, E_z = -\frac{\partial U}{\partial x}$ . (7.80)

причем на основании второго из уравнений (7.78) функция  $U(x, y)$  удовлетворяет уравнению:

$$\Delta U = -\operatorname{grad}^2 U(x, y). \quad (7.81)$$

Из (7.81) следует, что в области, свободной от зарядов, потенциальная функция  $U(x, y)$ , является гармонической. Поэтому в этой области можно построить аналитическую функцию комплексной переменной

$$f(z) = U(x, y) + iU_y(x, y), \quad (7.82)$$

для которой потенциальная функция  $U(x, y)$  у данного электростатического поля является константой.

Функция (7.82) называется комплексным аналогом электростатического поля. Потенциал  $U$  называется потенциалом поля. Из формулы (7.80) следует, что вектор напряженности  $E$  в каждой точке экспоненциально зависит от  $(x, y)$ :  $E = C$  направлен по нормали к линии. Так как линии  $E = C$  перпендикулярны к линиям  $U = C$ , то вектор  $E$  совпадает с касательной к линии  $U = C$ , т. е.  $C$  в каждой точке этой кривой. Поэтому линии  $U = C$  являются силовыми линиями данной кривой.

Следовательно, вектор комплексное число  $E = E_x + iE_y$ . Тогда на основании (7.80) и условия Коши – Римана получим:

$$w = E_x + iE_y = -\frac{\partial U}{\partial x} - i\frac{\partial U}{\partial y} = -\frac{\partial U}{\partial x} - i\frac{\partial U}{\partial y} = -U_x - iU_y = -U'(x, y). \quad (7.83)$$

Отсюда

$$(E_x)^2 + (E_y)^2 = |E|^2 = |U'|^2. \quad (7.84)$$

Формула (7.84) даёт выражение компонент вектора напряженности электростатического поля в области, свободной от зарядов, по произвольному потенциальному полю.

Пускем заряды, создавшие данное электростатическое поле, сорвадочены в некоторой области, ограниченной замкнутой кривой  $C$ .

Тогда вектор напряженности вектора распределения внутри бесконечного плавающего контура поперечного сечения которого является кривой  $C$ , притягивает распределение зарядов не зависящим координатами  $x$  и  $y$  и, кроме того, симметрически, а элементарные функции координат  $x$  и  $y$  и поперечном сечении.

$$\bullet\bullet\bullet \text{ См. см. на стр. 203.}$$

••• См. см. на стр. 203.

208 ПРИМЕНЕНИЕ АНАЛИТИЧЕСКИХ ФУНКЦИЙ ГР. 7

где  $C$  – постоянная, подлежащая определению. Из условия на бесконечность (7.92) получим  $C = 2\pi$ . Тогда формула (7.90) даёт очевидный результат

$$a = \frac{e}{2\pi}. \quad (7.94)$$

Если контур поперечного сечения проводника представляет собой произвольную замкнутую кривую  $C$ , то, воспользовавшись с помощью формулы (7.94), получим  $a = \frac{e}{2\pi} \int_C d\zeta$ . Ввиду этого, чтобы удовлетворять условию  $\operatorname{grad} f(\zeta) = \infty$ , мы следим за тем, чтобы что речено. Тем самым комплексный потенциал будет иметь вид

$$f(z) = \frac{e}{2\pi} \int_C [U'(\zeta)] d\zeta. \quad (7.94)$$

а для плотности поверхностных зарядов согласно (7.90) получим выражение

$$\sigma(z) = \frac{1}{2\pi} \left| \frac{dU}{d\zeta} \right|_{\zeta=z} = \frac{1}{2\pi} \left| \frac{dU}{d\zeta} \right|_{\zeta=1} = \frac{1}{2\pi} \left| \frac{dU}{d\zeta} \right|_{\zeta=1}. \quad (7.95)$$

В качестве примера рассмотрим задачу об определении плотности зарядов на поверхности цилиндра. Пусть дана линия пересекает плоскость  $x$ , у отрезку  $-a < x < a$ .

$$z = a \sqrt{1 + \frac{x^2}{a^2}} \quad (7.96)$$

прокладывает конформное отображение внешности единичного круга плоскости  $\zeta$ , разрезанных по отрезку действительной оси  $-a < x < a$ . Поэтому формула (7.95) даёт

$$0(x) = \frac{e}{2\pi} \left| \frac{dU}{d\zeta} \right|_{\zeta=-1} = \frac{e}{2\pi} \left| \frac{dU}{d\zeta} \right|_{\zeta=1}. \quad (7.96)$$

Так как

$$\zeta = \frac{x + \sqrt{x^2 - a^2}}{a}$$

и

$$\zeta^2 - 1 = \frac{2}{a^2} (x^2 - a^2 + V^2 - a^2) = \frac{2V^2 - a^2}{a^2} (x + V^2 - a^2),$$

то формула (7.96) даёт

$$\sigma(x) = \frac{ea}{2\pi} \frac{1}{V^2 - a^2} \cdot \frac{1}{|x + V^2 - a^2|} = \frac{e}{2\pi} \frac{1}{V^2 - a^2}. \quad (7.97)$$

Заметим, что плотность зарядов определяется приближенно к краю погрешностью. Этот факт имеет практический смысл. Чисто теоретически, если бы не было конечной кривизны, надо поместить его на некоторый потенциал, надо поместить на него бесконечный заряд.

## ГЛАВА 8

### ОСНОВНЫЕ ПОНЯТИЯ ОПЕРАЦИОННОГО ИСЧИСЛЕНИЯ

Методы операционного исчисления представляют собой свободные от ограничений на область применения, позволяющие решать дифференциальные уравнения, получившие довольно широкое распространение. В основных методах лежит идея интегрирования, т. е. вычисления определенного интеграла. Для решения задачи, функции  $f(p)$  комплексной переменной, некоторой функции  $F(p)$  комплексной переменной, некоторой функции  $f(t)$  действительной переменной, некоторой функции  $F(t)$  комплексной переменной, некоторой функции  $f(x)$  действительной переменной, некоторой функции  $F(x)$  комплексной переменной, некоторой функции  $f(r)$  действительной переменной, некоторой функции  $F(r)$  комплексной переменной, некоторой функции  $f$  комплексной переменной, т. е. вычисления определенного интеграла.

Для решения задачи, заданной линейной дифференциальной уравнением для  $F(p)$ . Аналогично уравнению в частных производных для  $F(x)$ . Аналогично уравнению для функций двух действительных переменных может быть, сопоставлено уравнение для функций комплексных переменных, который облегчает технику численных. Основную роль в операционном исчислении играет преобразование Лапласа, с изучением свойств которого мы и начнем изложение.

#### § 1. Определение и основные свойства преобразования Лапласа

1. Определение преобразования Лапласа. Преобразование Лапласа сводит в соответствие функции  $f(t)$  действительной переменной  $t$  функции  $F(p)$  комплексной переменной  $p$  с помощью соотношения

$$F(p) = \int_0^\infty e^{-pt} f(t) dt. \quad (8.0)$$

Естественно, что для якобы функции  $f(t)$  это не всегда имеет смысла. Поэтому мы сначала определим такую функцию  $f(t)$ , для которых данное преобразование заведомо реализуемо. Будем рассматривать функции  $f(t)$ , определенные для всех значений действительной переменной  $t$  и удовлетворяющие следующим условиям:

1) При  $t < 0$ ,  $f(t) = 0$ .

2) При  $t = 0$  функция  $f(t)$  на любом конечном участке оси  $t$  имеет не более чем конечное число точек разрыва первого рода.

210 ОСНОВНЫЕ ПОНЯТИЯ ОПЕРАЦИОННОГО ИСЧИСЛЕНИЯ ГР. 8

Как мы видели, наиболее важным классом функций комплексной переменной являются аналитические функции. Видимо, является ли функция  $f(p)$  аналитической.

Теорема 8.2. Изображение Лапласа (8.0)-функции  $f(t)$  (т. е.  $f(t)$  является аналитической функцией комплексной переменной  $t$ ) в области  $\operatorname{Re} p > a$ , где  $a$  – означает степень роста функции  $f(t)$ .

Доказательство. В силу теоремы 8.1 несобственный интеграл (8.0) сходим по абсолютно-целому критерию Коши для интегрирования на отрезке  $[0, t]$ , т. е. производной конечной длины, причем  $t = 0, t \rightarrow \infty$  при  $t \rightarrow \infty$ . Тогда функция  $F(p)$  при  $\operatorname{Re} p > a$  предстаёт собой сумму сходящихся рядов

$$F(p) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{t^n}{n!} f^{(n)}(0). \quad (8.0)$$

Заметим, что поскольку якобы остаток ряда (8.0) равен  $\int_0^t e^{-pt} f(t) dt$ , то согласно теореме 8.1 (8.0) сходит равномерно в области  $\operatorname{Re} p \geq a > 0$ . Каждая из функций

$$u_n(p) = \int_0^{\infty} e^{-pt} t^n dt = \frac{1}{p} u_n(p). \quad (8.0)$$

определенна как интеграл, зависящий от параметра  $p$ , по отрезку конечной длины на комплексной плоскости  $t$ . На основе общих свойств интегрирования функций комплексной переменной, заложенных в теории  $f(t)$ , можно показать, что  $u_n(p)$  являются якобы функциями  $p$ . Из приведенных рассуждений следует, что раз (8.0) в области  $\operatorname{Re} p > a$  удовлетворяет всем условиям теоремы Вейерштрасса (\*), а значит, функция  $F(p)$  является аналитической. Видимо, что для приведенных можно вычислить, дифференцируя подынтегральную функцию в (8.0) по параметру  $p$ .

а) Единичная функция Хевисайда. Пусть

$$f(t) = \sigma_a(t) = \begin{cases} 0, & t < 0, \\ 1, & t \geq 0. \end{cases} \quad (8.1)$$

Тогда

$$f(t) = F(p) = \int_0^\infty e^{-pt} dt = \frac{1}{p},$$

\* См. гл. 1, стр. 52.

\*\* См. гл. 2, стр. 62.

## ПРИЛОЖЕНИЯ К ЗАДАЧАМ МЕХАНИКИ И ФИЗИКИ

Тогда интеграл по любому замкнутому контуру  $C$ , сопряженному  $C_0$  (представляющему кривую  $t = 0$  в соответствующем направлении), согласно теореме Гаусса (\*), равен суммарному заряду (отнесенному к единице длины ширины), в котором расположены заряды в пространстве:

$$\int_C E_n ds = 4\pi e. \quad (7.85)$$

На основании (7.80), (7.73), (7.38), учитывая соотношения Коши – Римана, получим

$$\int_C E_n ds = \int_C \frac{\partial v}{\partial x} dx - \frac{\partial w}{\partial y} dy.$$

Так как электростатическое поле всегда потенциальным, то выражение этого поля по любому замкнутому контуру равно нулю, т. е.

$$\int_C E_n ds = \int_C \frac{\partial v}{\partial x} dx + \frac{\partial w}{\partial y} dy = 0.$$

Рассмотрим интеграл по замкнутому контуру  $C$  от производной комплексного потенциала:

$$\int_C f'(x) dz = \int_C \frac{\partial v}{\partial x} dx - \frac{\partial w}{\partial y} dy + \int_C \frac{\partial w}{\partial x} dx + \frac{\partial v}{\partial y} dy. \quad (7.86)$$

Сравнение приведенных выше формул даёт

$$\int_C f'(x) dz = \int_C f(z) dz = 4\pi e. \quad (7.87)$$

т. е.  $f$ , определенная в области, ограниченной замкнутым контуром  $C$ , является единичной функцией.

Функция (7.82) называется комплексным аналогом электростатического потенциала. Поэтому в этой области  $\operatorname{Im} f(p) = 0$ .

Пускем, сознавая данное электростатическое поле, сопротивляемся некоторой области, ограниченной замкнутой кривой  $C$ .

Тогда, если  $v(x, y) = \operatorname{const}$ , то

$$\int_C f'(x) dz = \int_C f(z) dz = 4\pi e. \quad (7.88)$$

При этом имеем место соотношение

$$v(x) = \frac{1}{4\pi} \int_C [v] d\zeta = \frac{1}{4\pi} (\operatorname{grad} v)|_{C_0}. \quad (7.89)$$

С другой стороны, из (7.82) и (7.89) получим

$$v(x) = \pm \frac{1}{4\pi} \int_C f'(z) dz. \quad (7.90)$$

••• См. см. на стр. 203.

••• См. см. на стр. 203.

## ОСНОВНЫЕ ПОНЯТИЯ ОПЕРАЦИОННОГО ИСЧИСЛЕНИЯ

Аналогично легко показать, что изображением гармонической функции

$$f(t) = \int_0^\infty b_n (2n+1) \cdot l \cdot (-1)^{n+1} t^n ds, \quad n=0, 1, 2, \dots, \quad (8.28)$$

является функция

$$f(p) = \int_0^\infty b_n \frac{t^n}{p^{n+1}} dt. \quad (8.29)$$

Теорема запасования позволяет получить и довольно общую формулу для изображения периодической функции. Предварительно рассмотрим тот случай, когда функция  $f(t)$  действительной переменной  $t$  имеет вид

$$f(t) = \begin{cases} 0, & 0 < t < \tau, \\ 1, & t \geq \tau. \end{cases} \quad (8.30)$$

Обозначим изображение функции  $f(t)$  в виде  $\phi(p)$ :

$$\phi(p) = \int_0^\infty e^{-pt} f(t) dt = \int_0^\infty e^{-pt} (0) dt + \int_\tau^\infty e^{-pt} (1) dt = pF(p). \quad (8.31)$$

Чтобы теперь функция  $\phi(p)$  являлась периодической функцией с периодом  $\tau$ , т. е.

$$\phi(t+\tau) = \phi(t). \quad (8.32)$$

Тогда, если  $\Phi(p) = \int_0^\infty e^{-pt} \sin t dt$ , то

$$\Phi(p) = \frac{1}{p} \frac{1 - e^{-pt}}{p^2 + 1}. \quad (8.33)$$

В качестве примера найдем изображение функции Коши – Римана, получим

$$\phi(t) = \frac{1}{2} \operatorname{Im} \frac{1}{t-i}. \quad (8.34)$$

В качестве примера найдем изображение функции

$$\phi(t) = \frac{1}{2} \operatorname{Im} \frac{1}{t+i}. \quad (8.35)$$

Эта функция является периодической функцией с периодом  $\pi$ .

При этом имеем

$$\phi(t+\pi) = \phi(t). \quad (8.36)$$

С помощью формулы (8.31) получим

$$\int_0^\infty e^{-pt} \sin t dt = \frac{1}{p^2 + 1} \operatorname{Im} \frac{1 - e^{-pt}}{p^2 + 1}. \quad (8.37)$$

Чтобы доказать, что  $\operatorname{Im} \frac{1 - e^{-pt}}{p^2 + 1} = 0$  при  $t < 0$ ,

обозначим  $p = x - iy$  и заметим, что внутренний интеграл в (8.37) предстает собой задание изображения  $F(p)$  искомой функции  $f(t)$ . Тогда

$$F(p) = \frac{1}{2} \int_0^\infty e^{-xt} \operatorname{Im} \frac{1 - e^{-yt}}{x^2 + y^2} dt = \frac{1}{2} \int_0^\infty e^{-xt} \operatorname{Im} \frac{1 - e^{-yt}}{(x+iy)(x-iy)} dt. \quad (8.38)$$

Рассмотрим сначала интеграл изображения в (8.38) по отдельности.

1°) Интеграл  $\int_0^\infty e^{-xt} dt$  симметричен относительно  $x$  и  $y$ . Рассмотрим его в силу симметрии интегрируемой функции  $e^{-xt}$ .

2°) При  $t < 0$ ,  $f(t) = 0$ .

3°) Интеграл изображения  $\int_0^\infty e^{-yt} dt$  симметричен относительно  $x$  и  $y$ .

Доказаем каждое из высказанных утверждений.

1) Доказательство. При  $t < 0$  интеграл (8.37) равен

$$\int_0^\infty e^{-xt} \operatorname{Im} \frac{1 - e^{-yt}}{x^2 + y^2} dt = \int_0^\infty e^{-xt} \operatorname{Im} \frac{1 - e^{-yt}}{(x+iy)(x-iy)} dt. \quad (8.39)$$

и утверждение 1°) доказано.

2) Использование изображения Лапласа функции  $f(t)$  (8.0) и рассмотрим его значение при некотором произвольном  $p$ , где  $\operatorname{Re} p > a$ :

$$\int_0^\infty e^{-pt} f(t) dt = \frac{1}{2} \int_0^\infty e^{-pt} dt \int_{-1-i\infty}^{1+i\infty} F(p) dp. \quad (8.70)$$

Внутренний интеграл в (8.70) не зависит от  $x$ . Внешний интеграл, соответствующий замкнутому контуру  $C$ , не зависит от  $y$ .

3) Использование изображения Лапласа функции  $f(t)$  (8.0) и рассмотрим его значение при некотором произвольном  $p$ , где  $\operatorname{Re} p < a$ :

$$\int_0^\infty e^{-pt} f(t) dt = \frac{1}{2} \int_0^\infty e^{-pt} dt \int_{-1-i\infty}^{1+i\infty} F(p) dp. \quad (8.71)$$

Внешний интеграл в (8.71) не зависит от  $x$ . Внешний интеграл, соответствующий замкнутому контуру  $C$ , не зависит от  $y$ .

4) Использование изображения Лапласа функции  $f(t)$  (8.0) и рассмотрим его значение при некотором произвольном  $p$ , где  $\operatorname{Re} p = a$ :

$$\int_0^\infty e^{-pt} f(t) dt = \frac{1}{2} \int_0^\infty e^{-pt} dt \int_{-1-i\infty}^{1+i\infty} F(p) dp. \quad (8.72)$$

Интеграл (8.72) может быть вычислен с помощью вычетов, так как в силу условия 3) теоремы подынтегральная функция стремится к нулю при  $t \rightarrow \infty$ .

5) Использование изображения Лапласа функции  $f(t)$  (8.0) и рассмотрим его значение при некотором произвольном  $p$ , где  $\operatorname{Re} p < a$ :

$$\int_0^\infty e^{-pt} f(t) dt = \frac{1}{2} \int_0^\infty e^{-pt} dt \int_{-1-i\infty}^{1+i\infty} F(p) dp. \quad (8.73)$$

Интеграл (8.73) не зависит от  $x$ . Внешний интеграл, соответствующий замкнутому контуру  $C$ , не зависит от  $y$ .

6) Использование изображения Лапласа функции  $f(t)$  (8.0) и рассмотрим его значение при некотором произвольном  $p$ , где  $\operatorname{Re} p = a$ :

$$\int_0^\infty e^{-pt} f(t) dt = \frac{1}{2} \int_0^\infty e^{-pt} dt \int_{-1-i\infty}^{1+i\infty} F(p) dp. \quad (8.74)$$

Интеграл (8.74) не зависит от  $x$ . Внешний интеграл, соответствующий замкнутому контуру  $C$ , не зависит от  $y$ .

7) Использование изображения Лапласа функции  $f(t)$  (8.0) и рассмотрим его значение при некотором произвольном  $p$ , где  $\operatorname{Re} p > a$ :

$$\$$

Формула (8.42) дает достаточно простое выражение изображения производной  $f'(t)$  в виде интеграла. Но если коэффициенты которой определяются уравнением (8.40), и изображение  $F(t)$  заданной прямой части уравнения. Тем самым, если мы можем спрятать неизвестную функцию  $f(t)$ , то получим выражение производной в виде интеграла (8.43). (8.43) будет решена. Ниже мы рассмотрим различные способы определения производных по заданным изображениям, с целью продолжения рассмотрения еще ряда общих свойств изображений.

### 3. Изображение производных

**Свойство 6.** Пусть  $f(t) = F(p)$ ,  $\operatorname{Re} p > a$ . Тогда

$$\frac{d}{dt} f(t) = \frac{d}{dt} F(p) = f'(p), \quad \operatorname{Re} p > a. \quad (8.43)$$

Доказательство. Достаточно проверить, что функция  $\varphi(t)$  удовлетворяет всем условиям существования изображения, причем  $\varphi(t)$  имеет тот же показатель степени роста, что и  $f(t)$ . Вычислим изображение функции  $\varphi(t)$  по формуле (8.2).

$$\int_0^\infty e^{-pt} dt = \int_0^\infty e^{-pt} \varphi(t) dt = e^{-pt} \int_0^\infty \varphi(t) dt = \frac{1}{p} F(p).$$

Меняя в последнем интеграле порядок интегрирования \*, получаем

$$\int_0^\infty e^{-pt} dt = \int_0^\infty \int_0^\infty e^{-pt} dt = \int_0^\infty e^{-pt} dt = \frac{1}{p} F(p),$$

что и показывает формулу (8.43).

Аналогично образом может быть доказано

**Свойство 5'.** Пусть  $f(t) = F(p)$ ,  $\operatorname{Re} p > a$ ; тогда

$$\frac{d^k}{dt^k} f(t) = \dots = f^{(k)}(t) = \frac{1}{p^k} F(p), \quad \operatorname{Re} p > a. \quad (8.44)$$

Свойства 5 и 5' находит многочисленные применения при вычислении изображений различных функций.

Например, каким образом изображение линейной функции  $f(t)$ , представляющей собой первообразную некоторой функции  $g(t)$ , можно определить? Для этого, как это делается для производной, достаточно вывести из формулы (8.43)  $\operatorname{Re} p > 0$  и формулы (8.2), изображение которой дается формулой (8.42).

Получим

$$f(t) = \frac{1}{p} \frac{d}{dt} F(p). \quad (8.45)$$

\* Возможность изменения порядка интегрирования следует из теоремы 10.5, выпущене условиями, которые в данном случае легко проверяются.

Изображение производной интегрирования следует из теоремы 10.5, выпущене условиями, которые в данном случае легко проверяются.

В заключение данного параграфа приведем таблицу изображений скважин, производных и производных изображений для некоторых и сплошных функций, наиболее часто используемых в приложениях.

**Таблица свойств изображений.** Пусть  $f(t) = F(p)$ . Тогда

$$\begin{aligned} 1) & \sum_{i=1}^n a_i f_i(t) = \sum_{i=1}^n a_i f_i(p), \quad a_i = \text{const}; \\ 2) & f(ax) = \frac{1}{a} f\left(\frac{t}{a}\right), \quad a = \text{const}, \quad a > 0; \\ 3) & f(t) = \begin{cases} f(t-t_0), & t \geq t_0, \\ 0, & t < t_0. \end{cases} \quad f(t) = e^{st_0} F(p); \\ 4) & f^{(n)}(t) = p^n \left( \frac{1}{p} - \frac{t}{p} - \dots - \frac{t^{n-1}}{p} \right) F(p); \\ 5) & \int_0^t f(s) ds = \frac{1}{p} F(p); \\ 6) & \int_0^t f(s) ds = \frac{1}{p} f(t) - f(0); \\ 7) & F^{(n)}(p) = (-1)^n f^{(n)}(p); \\ 8) & F(p-a) = e^{-at} f(t); \\ 9) & F(p+ib) = e^{ibt} f(t). \end{aligned}$$

5. Таблица изображений.

$$1) \quad 1 = \frac{1}{p}, \quad \operatorname{Re} p > 0;$$

$$2) \quad t = \frac{\Gamma(v+1)}{p^v}, \quad v > -1, \quad \operatorname{Re} p > 0;$$

$$3) \quad t^a = \frac{a!}{p^{a+1}}, \quad a = \text{const}, \quad a > 0;$$

$$4) \quad e^{at} = \frac{p}{p-a}, \quad \operatorname{Re} p > \operatorname{Re} a;$$

$$5) \quad \sin at = \frac{a}{p^2+a^2}, \quad \operatorname{Re} p > |a|;$$

$$6) \quad \cos at = \frac{p}{p^2+a^2}, \quad \operatorname{Re} p > |a|;$$

$$7) \quad \sinh at = \frac{e^{at}-e^{-at}}{2}, \quad \operatorname{Re} p > |a|;$$

$$8) \quad \cosh at = \frac{e^{at}+e^{-at}}{2}, \quad \operatorname{Re} p > |a|;$$

$$9) \quad t^a e^{at} = \frac{1}{(p-a)^{a+1}}, \quad \operatorname{Re} p > \operatorname{Re} a;$$

2. Определение ортимального изображения

изображения  $f(t)$  в виде интеграла. Справка функции  $f_1(t)$  и  $f_2(t)$  имеется функцией  $\varphi(t)$ , определяющей соотношение

$$\varphi(t) = \int_0^t f_1(\tau) f_2(t-\tau) d\tau = \int_0^t f_1(\tau) f_2(\tau) d\tau. \quad (8.46)$$

справка по последнему равенству легко убывает, следя в первом замене переменной интегрирования  $t$  на  $t-\tau$ . Имеет место следующее

**Свойство 6.** Если  $f_1(t) \neq f_2(t)$ ,  $\operatorname{Re} p > a$ ,  $f_2(t) \neq F_2(p)$ ,  $\operatorname{Re} p > a_2$ , то

$$\int_0^t f_1(\tau) f_2(t-\tau) d\tau \neq \int_0^t f_1(\tau) F_2(\tau) d\tau. \quad (8.47)$$

Справка функции  $f_1(t)$  и  $f_2(t)$  с ограниченной степенью роста также является функцией с ограниченной степенью роста. Действительно,

$$\begin{aligned} \int_0^t f_1(\tau) f_2(t-\tau) d\tau &\leq M_1 M_2 \int_0^t t^a t^{a_2} e^{-pt} d\tau = \\ &= M_1 M_2 \int_0^t t^{a+a_2} e^{-pt} d\tau, \quad a = \max(a_1, a_2), \end{aligned}$$

последнее образно проверить, что справка функции  $f_1(t)$  и  $f_2(t)$  с ограниченной степенью роста. Степень роста спрятки, очевидно, равна наибольшей степени роста функций  $f_1(t)$  и  $f_2(t)$ . Легко видеть, что  $\varphi(t)$  удовлетворяет и остальным условиям существования изображения, а также условиям существования изображения  $F_2(p)$  и замены порядка интегрирования.

Например, пусть требуется найти ортимальное изображение  $F(p) = \rho(p+a)^m$ .

Нашему, рассмотрим электростатическое поле, описываемое комплексным потенциалом

$$f(z) = -2\pi z - I \ln z, \quad z > 0. \quad (7.93)$$

\* Основное значение интеграла по любой окружности  $|z|=r$  от нормальной составляющей потенциала  $\operatorname{Re} f(z)$  определяется выражением

$$r \int_0^r \varphi(r) dr = r \int_0^r \operatorname{Re} f(r) dr = F(r),$$

то и показывает свойство 6.

В практике интегралы (8.47) часто используются для определения изображения по заданному изображению, когда заданное изображение удобнее работать на конюнктире, для которых ортимальны.

Например, пусть требуется найти ортимальное изображение  $F(p) = \rho(p+a)^m$ .

Нашему, пусть требуется найти ортимальное изображение  $F(p) = \rho(p+a)^m$ .

2. Основные понятия операционного исчисления

по замене переменной интегрирования

изображения

$$\begin{aligned} f(t) &= \frac{x}{2\pi i} \int_{-1-i\infty}^{-1+i\infty} e^{xt} \frac{dp}{p^2 t^2} = \\ &= -\frac{1}{2\pi i} \left[ \int_{-1-i\infty}^{-1+i\infty} e^{xt} \frac{dx}{(-x)^2 t^2} + \int_{-1-i\infty}^{-1+i\infty} e^{xt} \frac{dx}{(-x)^2 t^2 e^{-\pi i t}} \right] = \\ &= -\frac{1}{2\pi i} \left[ e^{-it} \int_0^\infty e^{-xt} x^{-\alpha-2} dx - e^{it} \int_0^\infty e^{-xt} x^{-\alpha-2} e^{-\pi i t} dx \right] = \\ &= -\frac{\sin(-\pi\alpha)}{\pi} e^{-it} x^{-\alpha-2} dx. \end{aligned} \quad (8.75)$$

Сделав в интеграле (8.75) замену переменной интегрирования  $x=t$ , получим

$$f(t) = i \sin(-\pi\alpha) \Gamma(-\alpha). \quad (8.76)$$

Воспользовавшись равенством  $\Gamma(-\alpha) \Gamma(1+\alpha) = \frac{\pi}{\sin(\pi\alpha)}$ ,

$$\Gamma(-\alpha) \Gamma(1+\alpha) = \frac{\pi}{\sin(-\pi\alpha)},$$

окончательно получим формулу

$$\frac{1}{\rho^{2\alpha+2}} f(t) = \frac{t^\alpha}{\Gamma(1+\alpha)}. \quad (8.77)$$

являющуюся обращением формулы (8.18), что и доказывает наш утверждение.

**Пример 4.** Найти оригинал функции  $F(p) = \frac{1}{p} e^{-\pi p^2}, \alpha > 0$ ,  $\operatorname{Re} p > 0$ . При этом, так же как и в предыдущем примере, мы рассматриваем ту же самую комплексную функцию  $V_p$ , которая является несправедливым аналитическим продолжением в область  $\operatorname{Re} p > 0$  действительной функции  $V_x$  действительной переменной  $x > 0$ . Напомним, что в этом случае  $\operatorname{Im} V_p = -\pi$ ,  $\operatorname{Re} V_p = -\pi/2 < 0$ .

Действительное продолжение функции  $F(p)$  в явном виде получается из выражения (8.18), что и доказывает наш утверждение.

\* См. вып. 2, стр. 441.

может быть разложена в ряд Лорана:

$$F(p) = \sum_{k=0}^{\infty} (-1)^k \frac{(2k)!}{(2k+1)!} \frac{1}{p^{k+1}}.$$

Поэтому формула (8.83) дает

$$\frac{1}{p^{2\alpha+1}} = \sum_{k=0}^{\infty} (-1)^k \frac{x^k}{2^k (k!)^2} \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n \frac{(\frac{x}{2})^{2n}}{(n!)^2}. \quad (8.85)$$

Ряд, стоящий справа в (8.85), представляет собой разложение несвязанной специальной функции — так называемой функции Бесселя\* нулевого порядка

$$J_\alpha(0) = \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n \frac{(\frac{x}{2})^{2n}}{(n!)^2}. \quad (8.86)$$

Итак,

$$\frac{1}{V_p^{2\alpha+1}} = J_\alpha(0).$$

Заметим, что, представив

$$\frac{1}{p^{2\alpha+1}} = \frac{1}{V_p^{2\alpha+1}} \cdot \frac{1}{V_p^{2\alpha+1}}$$

и воспользовавшись изображением функции  $\sin t$  (см. формулу (8.22)), на основании теоремы о сдвиге получим

$$\int_0^\infty J_\alpha(t) J_\alpha(t-x) dt = \sin t.$$

**Пример 6.** Пусть

$$F(p) = \frac{1}{p} e^{-\frac{1}{p}}.$$

Эта функция, очевидно, удовлетворяет условию теоремы 8.6, причем

$$F(p) = \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^{n+1} \frac{1}{(n+1)p^n}.$$

Тогда

$$\frac{1}{p} e^{-\frac{1}{p}} = \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n \frac{1}{(n!)^2} \sum_{m=0}^{\infty} (-1)^m \frac{(2\sqrt{p})^{2m}}{(m!)^2} = J_0(2\sqrt{p}). \quad (8.87)$$

\* Определение и свойства функции Бесселя см. А. Н. Тихонов, А. Смирнова, Уравнения математической физики, «Наука», 1972.

в том, что первые будут рассмотрены применением методов операционного исчисления к решению ряда задач для линейных дифференциальных уравнений.

1. ОБЩИЕ ПОЛУЧЕНИЕ ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНЫХ УРАВНЕНИЯ. В § 1 мы уже видели, что для решения линейных дифференциальных уравнений с неизвестными начальными условиями для линейного дифференциального уравнения с пространственной алгебраической задаче для изображения. Рассмотрим задачу: найти

$a_n y^{(n)}(t) + a_{n-1} y^{(n-1)}(t) + \dots + a_0 y(t) = f(t),$

$$y(0) = y_0, \quad y'(0) = y_1, \quad y^{(n-1)}(0) = y_{n-1}. \quad (8.88)$$

где  $a_0, a_1, \dots, a_n$ ,  $y_0, y_1, \dots, y_{n-1}$  — известные коэффициенты,  $f(t)$  — заданная функция,  $t$  — независимая переменная, в которой мы будем подыскать удовлетворяющие всем условиям существования изображения\*.

Поскольку задача (8.88), (8.89) является линейной, можно отдельно рассмотреть задачу для каждого коэффициента  $a_i$  и, в конечном итоге, складывая эти результаты, решить исходное уравнение (8.88) с неизвестными начальными условиями.

Начнем с решения первой задачи. Как известно \*\*, для ее решения необходимо построить фундаментальную систему решений однородного уравнения (8.88). В качестве такой выбора решим однородное уравнение

$$a_0 y^{(n)}(t) + a_1 y^{(n-1)}(t) + \dots + a_n y(t) = 0, \quad k = 0, 1, \dots, n-1,$$

удовлетворяющее начальным условиям

$$y_i^{(k)}(0) = \delta_{ik}, \quad j = 0, 1, \dots, n-1, \quad (8.90)$$

где

$$\delta_{ij} = \begin{cases} 1, & i=j, \\ 0, & i \neq j. \end{cases}$$

Очевидно, функции  $y_k$  образуют фундаментальную систему, так как их определяются. Проверим при  $t=0$  задано отличие от нуля. Решение задачи (8.88), (8.89) при  $f(t)=0$  через эти функции выражается наиболее просто:

$$y(t) = \sum_{k=0}^{n-1} y_k y_k(t). \quad (8.91)$$

\* О условиях существования изображения см. стр. 212.

\*\* См. вып. 3, стр. 99.

и граничным условиям

$$\frac{dy}{dt}(a, t) + b_1 y(a, t) = \psi_1(t), \quad \frac{dy}{dt}(b, t) + b_2 y(b, t) = \psi_2(t).$$

Будем предполагать, что начальные и граничные условия заданы, а также функции  $f(x, t)$  такие, что существует изображение  $\mathcal{L}$  для них. Начальная и граничная задача для линейного дифференциального уравнения с пространственной алгебраической задаче для изображения (8.116)

$$u(x, t) \doteq U(x, t) = \int_0^t e^{t-s} u(s, t) ds, \quad \frac{du}{dt}(x, t) \doteq \int_0^t e^{t-s} \frac{du}{ds}(s, t) ds, \quad (8.117)$$

и т. д., причем предположим, что времена ограничены степенью роста по  $t$  функции  $u(x, t)$  и ее производных не зависит от  $x$ . Тогда в силу равномерной сходимости по параметру  $x$  интеграла (8.117) получим

$$\frac{\partial u}{\partial x}(x, t) \doteq \frac{\partial U}{\partial x}(x, t), \quad \frac{\partial u}{\partial x^2}(x, t) \doteq \frac{\partial^2 U}{\partial x^2}(x, t), \quad \text{и т. д.}$$

Кроме того, предположим, что существует изображение по  $t$  функции  $f(x, t)$ ,  $\psi_1(t)$  и  $\psi_2(t)$ .

Тогда, переход в уравнение (8.116) к изображениям, получим обыкновенное дифференциальное уравнение по независимой переменной  $x$

$$-P_n(p) U(p) + L_2[U(x, p)] = -F(x, p) - F_0(x, p), \quad (8.118)$$

где

$$F(x, p) = \sum_{k=0}^{n-1} P_k(p) \varphi_{n-k-1}(x),$$

а изображение  $P_n(p)$  определяется формулой (8.93).

Уравнение (8.118) надо решать с граничными условиями

$$\begin{aligned} \alpha_1 U_a(a, p) + \beta_1 U_b(a, p) &= \Psi_1(p), \\ \alpha_2 U_a(b, p) + \beta_2 U_b(b, p) &= \Psi_2(p). \end{aligned} \quad (8.119)$$

Краевые задачи (8.118), (8.119), в которых  $p$  несет роль параметра, решаются обычными методами решения линейных задач для обыкновенных дифференциальных уравнений\*. Обратный переход от изображения  $U(x, p)$  к решению исходной задачи может быть произведен с помощью формулы обращения (8.67).

и граничных задач является функция  $\psi_3(t)$ , которая может быть найдена по формуле (8.95):

$$y(t) = \psi_3(t) = \frac{1}{2\pi i} \int_{-1-i\infty}^{-1+i\infty} e^{xt} \frac{dp}{p^2 t^2 + 2p + 1}. \quad (8.103)$$

Подынтегральная функция в (8.103) имеет две особые точки  $p_1, p_2 = \pm i$ , являющиеся полюсами второго порядка.

Пусть  $U(t) = \frac{d}{dt} \left[ e^{xt} \frac{1}{(p-1)^2} \right] \Big|_{p=1-i} = \frac{1}{2} (i\pi t + 1) e^{xt}$ . Тогда

$$U(t) = \frac{d}{dt} \left[ e^{xt} \frac{1}{(p-1)^2} \right] \Big|_{p=-1+i} = \frac{1}{2} (-i\pi t + 1) e^{xt}.$$

Переходя теперь к решению задачи Коши с нулевыми начальными условиями для неоднородного уравнения (8.88):

$$L[y(t)] = f(t).$$

В силу  $y(0) = y'(0) = \dots = y^{(n-1)}(0) = 0$ , получим

$$U(t) = \psi_3(t) + P_n(p) \psi_3(t).$$

откуда

$$Y(t) = \frac{1}{p} \psi_3(t). \quad (8.105)$$

Таким образом, изображение  $Y(t)$  является изображением, то есть оригиналом интеграла Меллина. Однако в данном случае можно обойтись без вычисления этого интеграла. Действительно, из (8.95) функция  $\psi_3(t)$  представляет собой изображение функции  $\psi_1(t)$  — решения задачи Коши для однородного уравнения (8.103) с нулевыми начальными условиями специального вида  $\psi_1(0) = 0, \psi_1'(0) = 0, \dots, \psi_1^{(n-1)}(0) = 0$ .

Поэтому по теореме о свертке из (8.105) получим

$$Y(t) = \frac{1}{p} \psi_1(t).$$

Последний результат можно записать в виде

$$Y(t) = \frac{1}{p} \sin(t - t_0 \pi n).$$

Из (8.105) получим

$$U(t) = \frac{1}{p} \sin(t - t_0 \pi n) + \frac{1}{p} \sin(t - t_0 \cos t).$$

Последний результат можно записать в виде

$$U(t) = \frac{1}{p} \sin(t - t_0 \pi n) + \frac{1}{p} \sin(t - t_0 \cos t).$$

Последний результат можно записать в виде

$$U(t) = \frac{1}{p} \sin(t - t_0 \pi n) + \frac{1}{p} \sin(t - t_0 \cos t).$$

Последний результат можно записать в виде

$$U(t) = \frac{1}{p} \sin(t - t_0 \pi n) + \frac{1}{p} \sin(t - t_0 \cos t).$$

Последний результат можно записать в виде

$$U(t) = \frac{1}{p} \sin(t - t_0 \pi n) + \frac{1}{p} \sin(t - t_0 \cos t).$$

Последний результат можно записать в виде

$$U(t) = \frac{1}{p} \sin(t - t_0 \pi n) + \frac{1}{p} \sin(t - t_0 \cos t).$$

Последний результат можно записать в виде

$$U(t) = \frac{1}{p} \sin(t - t_0 \pi n) + \frac{1}{p} \sin(t - t_0 \cos t).$$

Последний результат можно записать в виде

$$U(t) = \frac{1}{p} \sin(t - t_0 \pi n) + \frac{1}{p} \sin(t - t_0 \cos t).$$

Последний результат можно записать в виде

$$U(t) = \frac{1}{p} \sin(t - t_0 \pi n) + \frac{1}{p} \sin(t - t_0 \cos t).$$

Последний результат можно записать в виде

$$U(t) = \frac{1}{p} \sin(t - t_0 \pi n) + \frac{1}{p} \sin(t - t_0 \cos t).$$

Последний результат можно записать в виде

$$U(t) = \frac{1}{p} \sin(t - t_0 \pi n) + \frac{1}{p} \sin(t - t_0 \cos t).$$

Последний результат можно записать в виде

$$U(t) = \frac{1}{p} \sin(t - t_0 \pi n) + \frac{1}{p} \sin(t - t_0 \cos t).$$

Последний результат можно записать в виде

$$U(t) = \frac{1}{p} \sin(t - t_0 \pi n) + \frac{1}{p} \sin(t - t_0 \cos t).$$

Последний результат можно записать в виде

$$U(t) = \frac{1}{p} \sin(t - t_0 \pi n) + \frac{1}{p} \sin(t - t_0 \cos t).$$

Последний результат можно записать в виде

$$U(t) = \frac{1}{p} \sin(t - t_0 \pi n) + \frac{1}{p} \sin(t - t_0 \cos t).$$

Последний результат можно записать в виде

$$U(t) = \frac{1}{p} \sin(t - t_0 \pi n) + \frac{1}{p} \sin(t - t_0 \cos t).$$

Последний результат можно записать в виде

$$U(t) = \frac{1}{p} \sin(t - t_0 \pi n) + \frac{1}{p} \sin(t - t_0 \cos t).$$

Последний результат можно записать в виде

$$U(t) = \frac{1}{p} \sin(t - t_0 \pi n) + \frac{1}{p} \sin(t - t_0 \cos t).$$

Последний результат можно записать в виде

$$U(t) = \frac{1}{p} \sin(t - t_0 \pi n) + \frac{1}{p} \sin(t - t_0 \cos t).$$

Последний результат можно записать в виде

$$U(t) = \frac{1}{p} \sin(t - t_0 \pi n) + \frac{1}{p} \sin(t - t_0 \cos t).$$

Последний результат можно записать в виде

$$U(t) = \frac{1}{p} \sin(t - t_0 \pi n) + \frac{1}{p} \sin(t - t_0 \cos t).$$

Последний результат можно записать в виде

$$U(t) = \frac{1}{p} \sin(t - t_0 \pi n) + \frac{1}{p} \sin(t - t_0 \cos t).$$

Последний результат можно записать в виде

$$U(t) = \frac{1}{p} \sin(t - t_0 \pi n) + \frac{1}{p} \sin(t - t_0 \cos t).$$

Последний результат можно записать в виде

$$U(t) = \frac{1}{p} \sin(t - t_0 \pi n) + \frac{1}{p} \sin(t - t_0 \cos t).$$

Последний результат можно записать в виде

$$U(t) = \frac{1}{p} \sin(t - t_0 \pi n) + \frac{1}{p} \sin(t - t_0 \cos t).$$

Последний результат можно записать в виде

$$U(t) = \frac{1}{p} \sin(t - t_0 \pi n) + \frac{1}{p} \sin(t - t_0 \cos t).$$

Последний результат можно записать в виде

$$U(t) = \frac{1}{p} \sin(t - t_0 \pi n) + \frac{1}{p} \sin(t - t_0 \cos t).$$

Последний результат можно записать в виде

$$U(t) = \frac{1}{p} \sin(t - t_0 \pi n) + \frac{1}{p} \sin(t - t_0 \cos t).$$

Последний результат можно записать в виде

$$U(t) = \frac{1}{p} \sin(t - t_0 \pi n) + \frac{1}{p} \sin(t - t_0 \cos t).$$

Последний результат можно записать в виде

$$U(t) = \frac{1}{p} \sin(t - t_0 \pi n) + \frac{1}{p} \sin(t - t_0 \cos t).$$

Последний результат можно записать в виде

$$U(t) = \frac{1}{p} \sin(t - t_0 \pi n) + \frac{1}{p} \sin(t - t_0 \cos t).$$

Последний результат можно записать в виде

$$U(t) = \frac{1}{p} \sin(t - t_0 \pi n) + \frac{1}{p} \sin(t - t_0 \cos t).$$

Последний результат можно записать в виде

$$U(t) = \frac{1}{p} \sin(t - t_0 \pi n) + \frac{1}{p} \sin(t - t_0 \cos t).$$

Последний результат можно записать в виде

$$U(t) = \frac{1}{p} \sin(t - t_0 \pi n) + \frac{1}{p} \sin(t - t_0 \cos t).$$

Последний результат можно записать в виде

&lt;math

изводных, включая в уравнение (8.107), удовлетворяют условиям существования преобразования. Делась по  $t$ , причем условия ограниченности степеней роста по  $t$  функции  $u(x, t)$  и ее производных не зависят от  $x$ . Тогда получим

$$\begin{aligned} u(x, t) &= U(x, p), \\ u_t(x, t) &= pU(x, p), \end{aligned} \quad (8.109)$$

$$u_{xx}(x, t) = p^2 U(x, p). \quad (8.110)$$

Вторая из формул (8.109) подставим в уравнение (8.107), получим место в силу того, что следованием преобразований доказано для вычисления производных несобственных интегралов, зависящих от параметра, путем дифференцирования под знаком интеграла. Получим уравнение (8.108), а в силу (8.109) имеем

$$U_{xx}(x, p) - \frac{p}{a^2} U(x, p) = 0, \quad (8.110)$$

$$U(0, p) = Q(p), \quad |U(x, p)| < M. \quad (8.111)$$

Это — приведенная задача для однородного дифференциального уравнения, в которой первое член  $p$  играет роль параметра. Как легко видеть, решение задачи (8.110), (8.111) имеет вид

$$U(x, p) = Q(p)x^{\frac{1}{a^2}}. \quad (8.112)$$

Решение  $u(x, t)$  исходной задачи может быть выписано по формуле (8.109) с помощью формулы Мелилла. Мелилла снято в случае производной функции  $Q(p)$  вычисление соответствующего интеграла может привести к значительным трудностям. Поэтому естественно попытаться обойти прямое вычисление интеграла Мелилла для определения оригинала функции (8.108), для чего то выше мы нашли оригинал для функции (см. пример 4, стр. 230)

$$\frac{1}{p} e^{-px^2/a^2} \hat{u} = 1 - \Phi\left(\frac{a}{\sqrt{p}}t\right) = \frac{2}{\sqrt{\pi}} \int_0^\infty e^{-y^2} dy. \quad (8.113)$$

Поэтому, представив  $U(x, p) = Q(p)p + \frac{1}{p} e^{-px^2/a^2} \hat{u}$  и учитывая, что согласно (8.13)

$$\frac{1}{p} e^{-px^2/a^2} \hat{u} = 1 - \Phi\left(\frac{x}{\sqrt{2p}}\right) = Q(x, t), \quad (8.114)$$

\* См. вып. 2, стр. 416.

на основании теорем об изображении производной и свертки получим

$$U(x, p) = \frac{1}{p} \int_0^x \frac{\partial}{\partial t} O(x, t-t) \hat{u}(t) dt.$$

Подставив выше выражение (8.114) функции  $O(x, t)$  и производную дифференцирования, получим выражение решения задачи \* (8.107), (8.108) в виде

$$u(x, t) = \frac{x}{2a^2\pi} \int_0^x e^{-\frac{(x-t)^2}{2p}} \frac{dt}{(t-t)^{1/2}} \hat{u}(t). \quad (8.115)$$

**3. Краткая задача для уравнения в частных производных.** Использование в приведенном методе может быть формально перенесено и на решение краевой задачи для уравнения в частных производных более общего вида

$$\begin{aligned} P_n[u](x, t) &= f(x, t), \\ L_2[u] &= P_n[u]. \end{aligned} \quad (8.116)$$

где  $P_n[u]$  — линейный дифференциальный оператор с постоянными коэффициентами вида

$$P_n[u] = a_0 \frac{\partial^n u}{\partial x^n} + a_1 \frac{\partial^{n-1} u}{\partial x^{n-1}} + \dots + a_{n-1} \frac{\partial u}{\partial x}.$$

$L_2[u]$  — линейный дифференциальный оператор второго порядка \*\*

виде

$$L_2[u] = b_0 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + b_1 \frac{\partial u}{\partial x} + b_2 u(x, t).$$

коэффициенты  $b_i(x)$  которого являются функциями лишь одной независимой переменной  $x$ ;  $f(x, t)$  — заданная функция переменных  $x, t$ , исходящая из условия задания решения задачи. Будем искать решение  $u(x, t)$  уравнения (8.116) в области  $0 < x < h$ , удовлетворяющее начальными

$$u(x, 0) = \psi_0(x), \frac{\partial u}{\partial t}(x, 0) = \psi_1(x), \dots, \frac{\partial^{n-1} u}{\partial t^{n-1}}(x, 0) = \psi_{n-1}(x)$$

\* Замечаем, что доказанное выражение получено в предположении существования решения задачи в рассматриваемом классе решений. Для доказательства существования решения задачи необходимо показать, что формально полученное выражение (8.115) действительно является решением.

\*\* Рассматриваем метод не зависит от порядка дифференциального оператора, так же как и однократно для большинства методов изложения в индексе  $n$  введен приведенный вспомогательный параметр  $k$  — порядок уравнения.

Рассмотренный метод может быть применен и в том случае, когда  $a = -\infty$  или  $b = +\infty$  при одновременно  $a = -\infty, b = +\infty$ .

Рассмотрим уравнение (8.116) в окрестности точки  $p = \infty$ .

\*) Определение и свойства функции  $\Phi(z)$  см. А. Н. Тихонов, А. А. Самарский. Уравнения математической физики, Издательство МГУ, 1972.

Положив  $\frac{p}{t} = \eta$ , окончательно получим

$$F(p) = \frac{1}{p} e^{-\alpha\sqrt{p}} \hat{u} = 1 - \Phi\left(\frac{a}{\sqrt{p}}t\right), \quad a > 0, \quad Re p > 0, \quad (8.75)$$

где функция

$$F(p) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{c_n}{n!} e^{-pt} \frac{dt^n}{t^n}. \quad (8.79)$$

есть та же самая функция, описанная в § 1.

4. Сущность разложения в бесконечности функции. Рассмотрим еще один частный случай, когда описание оригинала для заданной функции  $F(p)$  комплексной переменной производится особенно просто. Пусть аналитическое продолжение первоначальной заданной в области  $Re p > 0$  функции  $F(p)$  является функцией  $F(p)$ , то есть полиномом комплексной переменной  $p$ , причем точка  $p = \infty$  — правильная точка функции  $F(p)$ . Это означает, что разложение функции  $F(p)$  в ряд Лорана в окрестности точки  $p = \infty$  имеет вид

$$F(p) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} \frac{c_n}{p^n}. \quad (8.80)$$

При рассмотрении задачи изображения было отмечено, что  $|F(p)| \rightarrow 0$  при  $Re p \rightarrow +\infty$ . Поэтому в разложении (8.80) коэффициент  $c_0$  равен нулю, и

$$F(p) \rightarrow \sum_{n=0}^{\infty} \frac{c_n}{p^n}. \quad (8.81)$$

Любую единую функцию  $f(t)$  изображением в бесконечности функции, если функция  $f(t)$  является однозначной.

Теорема 4.6. Если точка  $p = \infty$  является правильной точкой функции  $F(p)$  и  $F(\infty) \neq 0$ , то функция  $F(p)$  представлена в виде изображения Лапласа функции  $f(t)$  действительной переменной

$$f(t) = \sum_{n=0}^{\infty} c_{n+1} \frac{t^n}{n!}, \quad t > 0, \quad (8.82)$$

где  $c_n$  — коэффициенты разложения функции  $F(p)$  в ряд Лорана (8.81) в окрестности точки  $p = \infty$ .

\*) См. стр. 114.

\*\*) См. формулу (8.19).

\*\*\*) См. пример на стр. 121.

Доказательство. Видно было показано, что коэффициенты изложения (8.81) определяются формулой \*

$$c_n = \frac{1}{2\pi i} \int_{\Gamma} F(p) p^{n-1} dp,$$

где  $\Gamma$  — оружность  $|p| = R$ , вне которой нет особых точек функции  $F(p)$ . Так как точка  $p = \infty$  является нулем функции  $F(p)$ , при  $|p| > R$  (т. е. при  $t > R$ ). Поэтому формула для  $c_n$  дает

$$|c_n| \leq M R^{n-1}.$$

з этой оценки следуют следующие оценки (8.82). Действительно,

$$\sum_{n=0}^{\infty} |c_{n+1}| \frac{t^n}{n!} \leq \sum_{n=0}^{\infty} |c_{n+1}| \frac{|t|^n}{n!} \leq M \sum_{n=0}^{\infty} R^n \frac{|t|^n}{n!} = M e^{R|t|}.$$

тогда это следует, что в круге любого конического радиуса  $R$  (8.82) конечно, а значит, и в окрестности конечной точки  $t = 0$  можно определить комплексную переменную  $t$ .

Умножив функцию  $f(t)$  на  $e^{-pt}$  и проинтегрировав по  $t$  равномерно вдоль окружности (8.81) получим

$$F(p) = \frac{1}{p^2} \sum_{n=0}^{\infty} \frac{c_n}{n!}. \quad (8.83)$$

то и доказано теорему.

Пример 4.5. Пусть

$$F(p) = \frac{1}{V\sqrt{p}}. \quad (8.84)$$

та функция имеет две особые точки  $p_1, p_2 = \pm i$  и является однозначной аналитической функцией в окрестности точки  $p = \infty$ , причем окрестность этой точки, как было показано выше \*\*), функция  $F(p)$

\*) См. стр. 114.

\*\*) См. формулу (8.19).

\*\*\*) См. пример на стр. 121.

Если все куны  $p_i$  полинома  $P_n(p)$  являются простыми, то, представив его в виде произведения  $P_n(p) = a_k \prod_{i=1}^k (p - p_i)$ , из формулы (8.87) получим

$$\Psi_k(t) = \sum_{i=1}^k a_k p_i e^{pt_i}, \quad (8.88)$$

где

$$a_k := \frac{P_n(p_1)}{\prod_{i=1}^k (p_1 - p_i)}, \quad (8.89)$$

Если нули  $p_i$  полинома  $P_n(p)$  являются кратными, то разложение полинома имеет вид  $P_n(p) = a_k \prod_{i=1}^k (p - p_i)^m$ , где  $a_i$  — кратность соответствующего нуля, причем  $\sum_{i=1}^k m_i = n$ . В этом случае, пользуясь правилом вычисления вида в полиноме порядка  $k+1$  в начальной производной по изображению по формуле Лейбница, получим

$$\Psi_k(t) = \sum_{i=1}^k a_k p_i^m e^{pt_i}, \quad (8.100)$$

где полином  $q_k(t)$  имеет вид

$$q_k(t) = b_{k-1} t^{m-1} + b_{k-2} t^{m-2} + \dots + b_{1-k}, \quad (8.101)$$

причем коэффициенты  $b_{m-i}$  вычисляются по формуле

$$b_{m-i} = \frac{1}{m! (a_k - m + i)!} \frac{d^m}{dt^m} \left[ \frac{P_n(p)}{\prod_{j=1}^k (p - p_j)^m} \right]_{p=p_1}. \quad (8.102)$$

Отметим, что нули  $p_i$  полинома  $P_n(p)$  совпадают с нулями характеристического многочлена для уравнения (8.90). Поэтому формулы (8.89) и (8.100) дают представление каждого из частных решений уравнения (8.90), определяемых начальными условиями (8.91), через частные решения уравнения (8.90), полученные с помощью характеристического уравнения \*).

Пример 4.6. Решить задачу Коши

$$y''' + 2y'' + y = 0, \quad y(0) = 0, \quad y'(0) = 0, \quad y''(0) = 1.$$

\*) О харктеристическом уравнении см. вып. 3, стр. 107.