

1. Функция Грина для уравнения Лапласа.

А) Метод зеркальных отображений

Выбираем произвольную точку из заданной области и отражаем её относительно всех границ. В случае границы-отрезка должно соблюдаться равенство $OM_0 = OM_1$, в случае границы-дуги - $OM_0 * OM_1 = R^2$ (R -радиус дуги окружности). Затем при необходимости также отражаем полученные точки и т. д. Цель – все точки относительно каждой границы должны уравниваться, т. е. $G(s, s_0) \Big|_{s \in \partial D} = 0$. В соответствии с этим выбираются знаки и веса a .

- функция Грина в общем виде: $G(M, M_0) = \frac{1}{2\pi} \ln \frac{1}{MM_0} + \sum_k \pm \frac{1}{2\pi} \ln \frac{1}{a_k MM_k}$

- решение задачи через функцию Грина: $-\int_{\partial D} f(M) \frac{\partial G}{\partial \bar{n}_m} dl_m$

Б) Метод конформных отображений

Цель – найти преобразование ω , переводящее заданную область в единичный круг.

- функция Грина: $G(x, y, x_0, y_0) = \frac{1}{2\pi} \ln \frac{1}{|\omega(z, z_0)|}$

- решение: $u = \frac{1}{2\pi} \int_{\partial D} f \frac{d\omega}{i\omega}$

2. Начально-краевая задача для волнового уравнения на отрезке.

$$u_{tt} = a^2 u_{xx} + \alpha u + \beta u_t + f(x, t); x \in (0, l), t > 0$$

$$\begin{cases} u(0, t) = \mu_1(t) \\ u(l, t) = \mu_2(t) \end{cases} \text{ или } \begin{cases} u_x(0, t) = \mu_1(t) \\ u_x(l, t) = \mu_2(t) \end{cases} \text{ или } \begin{cases} u(0, t) = \mu_1(t) \\ u_x(l, t) = \mu_2(t) \end{cases} \text{ или } \begin{cases} u_x(0, t) = \mu_1(t) \\ u(l, t) = \mu_2(t) \end{cases}$$

$$u(x, 0) = \varphi(x)$$

$$u_t(x, 0) = \psi(x)$$

Решение:

- 1) Обнуляем краевые условия – аналогично уравнению теплопроводности
- 2) Замена $u = ve^{\gamma t}$ - аналогично уравнению теплопроводности
- 3) С. ф. $X_n(x)$ и с. з. $\lambda_n(x)$ - такие же, как и в уравнении теплопроводности

$$u(x, t) = \sum_n T_n(t) X_n(x)$$

$$\begin{cases} T_n'' + (a^2 \lambda_n - \alpha) T_n = f_n(t) \\ T_n(0) = \varphi_n \\ T_n'(0) = \psi_n \end{cases}$$

$f_n(t), \varphi_n, \psi_n$ - коэффициенты ряда Фурье в разложении соответствующих функций.

3. Классификация линейных относительно старших производных УрЧП 2го порядка в \mathbb{R}^2

$$a_{11}u_{xx} + 2a_{12}u_{xy} + a_{22}u_{yy} = f(x, y, u, u_x, u_y) \quad (1)$$

Решение (= классификация + приведение к каноническому виду):

(2) $a_{11}(y')^2 - 2a_{12}y' + a_{22} = 0$ - уравнение характеристики (Note: в нём перед $2a_{12}$ стоит "-", а не "+")

$$D = a_{12}^2 - a_{11}a_{22};$$

$D < 0 \Rightarrow$ эллиптическое уравнение

$D = 0 \Rightarrow$ параболическое уравнение

$D > 0 \Rightarrow$ гиперболическое уравнение

Канонический вид уравнений (3):

$$v_{\xi\xi} + v_{\eta\eta} = g(\xi, \eta, v, v_\xi, v_\eta) \text{ (эллиптическое)}$$

$$v_{\xi\xi} = g(\xi, \eta, v, v_\xi, v_\eta) \text{ (параболическое)}$$

$$v_{\xi\xi} - v_{\eta\eta} = g(\xi, \eta, v, v_\xi, v_\eta) \text{ (гиперболическое)}$$

Приведение к каноническому виду:

- Эллиптическое уравнение:

$$(2) \Leftrightarrow y' = \frac{a_{12} \pm i\sqrt{-D}}{a_{11}} \Leftrightarrow \varphi(x, y) \pm \psi(x, y) = C$$

!Note: либо $i\sqrt{-D}$, либо \sqrt{D} , что одно и то же; но не $i\sqrt{D}$

$$\begin{cases} \xi = \varphi(x, y) \\ \eta = \psi(x, y) \end{cases} \Rightarrow (1) \rightarrow (3)$$

- Параболическое уравнение

$$(2) \Leftrightarrow y' = \frac{a_{12}}{a_{11}} \Leftrightarrow \varphi(x, y) = C$$

$$\Rightarrow \forall \psi(x, y): \begin{vmatrix} \varphi_x & \psi_x \\ \varphi_y & \psi_y \end{vmatrix} \neq 0$$

$$\begin{cases} \xi = \varphi(x, y) \\ \eta = \psi(x, y) \end{cases} \Rightarrow (1) \rightarrow (3)$$

- Гиперболическое уравнение

$$(2) \Leftrightarrow y' = \frac{a_{12} \pm \sqrt{D}}{a_{11}} \Leftrightarrow \begin{cases} \varphi(x, y) = C_1 \\ \psi(x, y) = C_2 \end{cases}$$

$$\begin{cases} \xi = \frac{\varphi(x, y) + \psi(x, y)}{2} \\ \eta = \frac{\varphi(x, y) - \psi(x, y)}{2} \end{cases} \Rightarrow (1) \rightarrow (3)$$

4. Волновое уравнение на прямой и полупрямой

$$\begin{cases} u_{tt} = a^2 u_{xx}, x \in \mathbb{R}, t > 0 \\ u(x, 0) = \varphi(x) \\ u_t(x, 0) = \psi(x) \end{cases}$$

Решение:

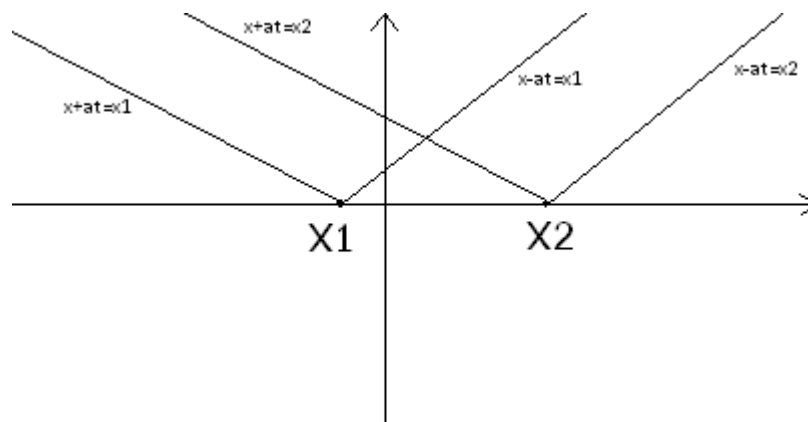
$$u(x, t) = \frac{\varphi(x + at) + \varphi(x - at)}{2} + \frac{1}{2a} \int_{x-at}^{x+at} \psi(z) dz$$

$$\begin{cases} u_{tt} = a^2 u_{xx}, x > 0, t > 0 \\ u(0, t) = 0 \quad (u_x(0, t) = 0) \\ u(x, 0) = \varphi(x) \\ u_t(x, 0) = \psi(x) \end{cases}$$

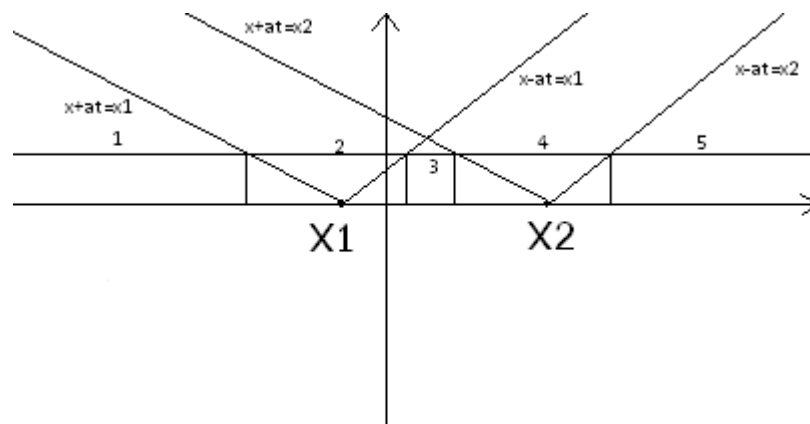
сводится к задаче на всей прямой с помощью нечётного

(чётного) продолжения $\varphi(x)$ и $\psi(x)$ на всю прямую.

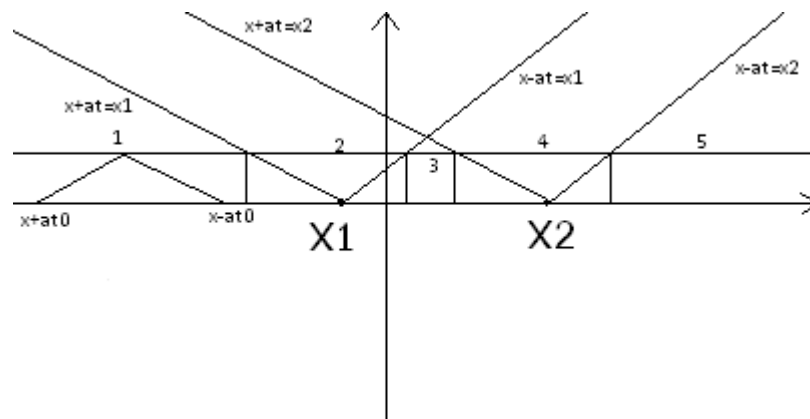
Но если функция и либо её производная заданы кусочно (либо с использованием модуля, что, фактически, то же самое), то есть специальный способ решения такой задачи. Сначала нужно построить схему вида:



где x_1 и x_2 – границы отрезков, на которых задана функция (Note: если наша задача на полупрямой, то отметить надо и точки $-x_i$, так как они появятся после расширения области на всю прямую). Далее, если решаем задачу при $t = t_0$, строим соответствующую прямую, параллельную оси x , и соответственно наоборот при $x = x_0$:

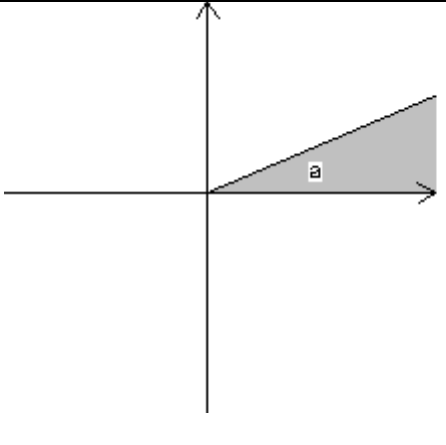
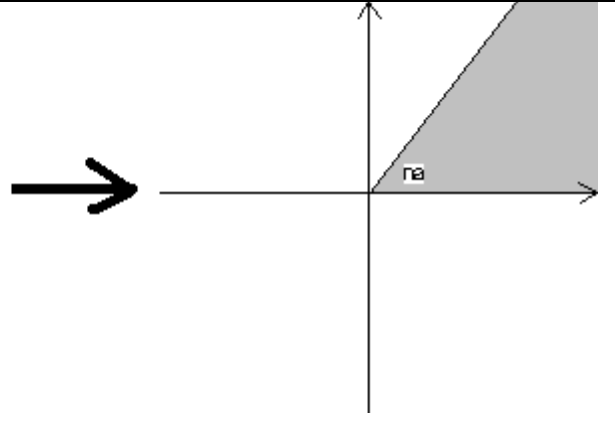
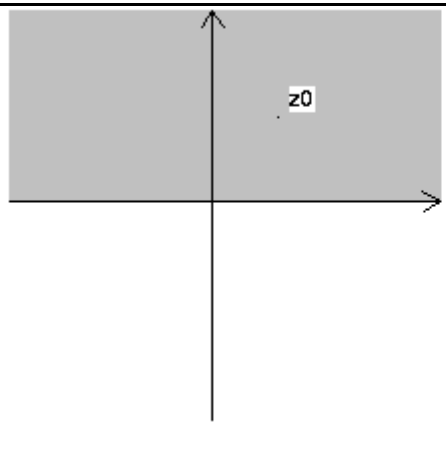
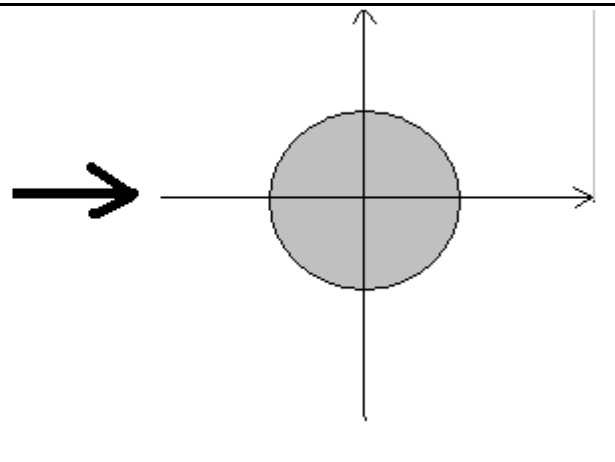
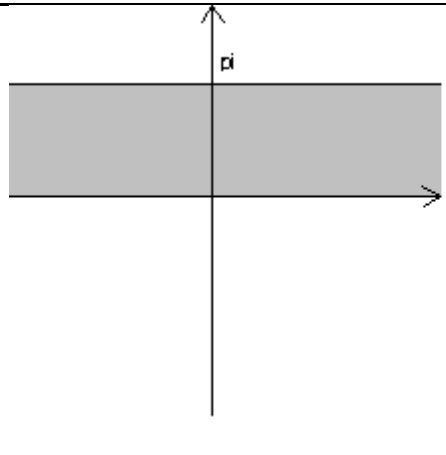
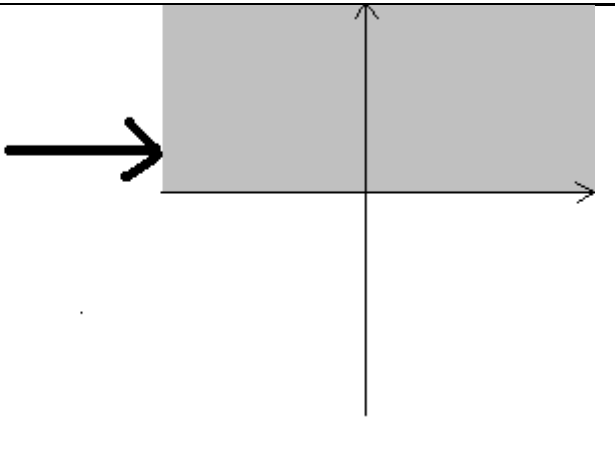
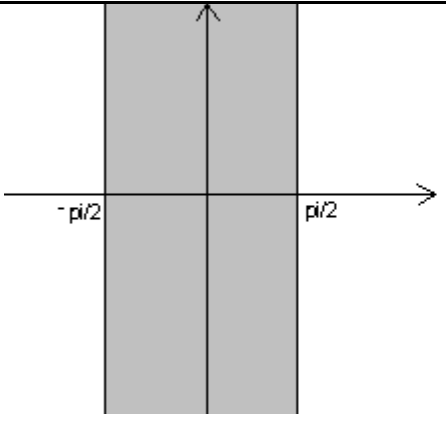
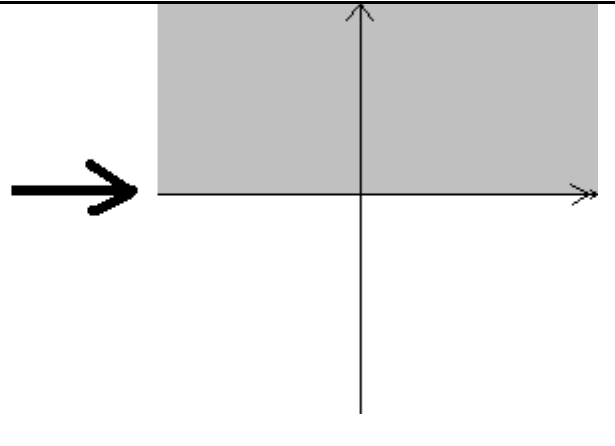


Эта прямая пересекает построенные ранее в нескольких точках, которые разбивают её на отрезки (на рисунке - отрезки 1-5). После этого рассматриваем отдельно каждый из этих отрезков, выбираем на нём любую точку и проводим из неё прямые параллельно прямым $x+at$ и $x-at$. Находим координаты точек пересечения этих прямых с осью X (как на рисунке, или с осью T в случае $x=\text{const}$) с учётом заданного значения $x = x_0$ или $t = t_0$. И затем подставляем полученные координаты в основную формулу вместо $x-at$ и $x+at$:



Приложение. Конформные отображения.

Сдвиг на $\{a,b\}$	$z + a + ib$
Поворот на φ	$z * e^{i\varphi}$

		z^n
		$\frac{z - z_0}{z - \bar{z}_0}$
		e^z
		$\sin z$

		$\tan(z - z_0)$
		$\frac{1}{2} \left(z + \frac{1}{z} \right)$